

FORMATO EUROPEO
PER IL CURRICULUM
VITAE



INFORMAZIONI PERSONALI

Nome RUGGERI MASSIMILIANO
E-mail Massimiliano.ruggeri@unife.it

ESPERIENZA LAVORATIVA

- Date (dal 2001) **Ricercatore III livello professionale** presso Istituto IMAMOTER (precedentemente CEMOTER) del CNR, responsabile di Modulo e responsabile di Commessa, incarico cessato nel 2010 per incompatibilità con l'incarico successivo di responsabile di Progetto.
- Date (dal 2010 al 2012) Ha l'incarico di Capo Progetto di Dipartimento DSM (ora DIITET) per il progetto SP.P03 (protocollo AMMCNT CNR n. 0033133 del 28/04/2010), si occupa di progetti di robotica integrata e di veicoli autonomi sia marini che terrestri e in generale di automazione delle lavorazioni in ambiente non strutturato.
- Date (dal 1998 al 2001) Magneti Marelli S.p.A. Bologna, R & D - Divisione Sistemi Motopropulsione, con l'incarico di **Capo Progetto** Sistemi Elettronici Powertrain, gestisce un gruppo di lavoro di 40 progettisti, dislocato su più sedi (Bologna, Venaria Reale - Torino, Catania e Nanterre – Parigi) e gestisce inoltre un gruppo di 18 progettisti software e firmware della società Indiana-Americana *C. G. Smith Software Pvt. Ltd.* in outsourcing a Peenya - Bangalore India.
- Date (dal 1997 al 1998) Magneti Marelli S.p.A. Bologna, R & D - Divisione Sistemi Motopropulsione, con l'incarico di **Progettista software** Sistemi Elettronici Powertrain.
- Date (dal 1996 al 1997) Ably S.r.l. Bologna, con l'incarico di **Progettista** Hardware e Software di Sistemi di Controllo e Regolazione per Impianti Industriali e controllo di processo.
- Date (1996) B.L. S.p.A. Bologna, con l'incarico di **Progettista** Hardware e Software per sistemi di controllo per Automazione Industriale.

1. **2017 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2016/2017. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Insegnamento 007180, Classe LM-32 delle Lauree Magistrali in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000725 del 01/03/2017).
2. **2015 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2014/2015. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Insegnamento 007180, Classe LM-32 delle Lauree Magistrali in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0003737 e 003740 del 22/12/2014).
3. **2013 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2012/2013. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Insegnamento 007180, Classe LM-32 delle Lauree Magistrali in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0001678 del 07/12/2012 e numero contratto 3073 (339-2013) del 05/02/2013 della Università di Ferrara).
4. **2011 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2010/2011. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Insegnamento 007180, Classe LM-32 delle Lauree Magistrali in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000699 del 08/10/2010 e numero contratto 20856 (1825-2010) del 14/10/2010 della Università di Ferrara).
5. **2009 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2008/2009. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Corso 645, Insegnamento 007180, Classe 35/s delle Lauree Specialistiche in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000406 del 11/09/2008, contratto numero 2160-2008 del 18/09/2008 dell'Università di Ferrara).

6. **2007 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2006/2007. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Corso 645, Insegnamento 007180, Classe 35/s delle Lauree Specialistiche in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, 6 crediti (60 ore). (contratto numero 519-2007 del 15/03/2007 dell'Università di Ferrara).
7. **2005 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2004/2005. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Corso 645, Insegnamento 007180, Classe 35/s delle Lauree Specialistiche in Ingegneria Informatica e dell'Automazione presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria (54 ore). (contratto numero 644-2005 del 03/10/2005 dell'Università di Ferrara).
8. **2004 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2003/2004. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Corso 645, presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria (54 ore). (contratto numero 84-2003 del 31/10/2003 dell'Università di Ferrara).
9. **2002 Titolare di Docenza del Corso di "Sistemi di Elaborazione"**. Corso ufficiale, A.A. 2002/2003. Settore ING/INF05, Ingegneria Informatica e dell'Automazione, presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria (50 ore). (contratto numero 300-2002 del 30/12/2002 dell'Università di Ferrara).
10. **2016 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2016/2017. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000724 del 01/03/2017).

• Date (dal 2004)

11. **2015 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2015/2016. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0002319 del 31/08/2015).
12. **2014 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2014/2015. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0003738 del 22/12/2014).
13. **2013 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2013/2014. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000122 del 17/01/2014).
14. **2012 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2012/2013. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0001678 del 07/12/2012 e numero contratto 3072 (338-2013) del 05/02/2013 della Università di Ferrara).

15. **2011 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2011/2012. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0001529 del 01/12/2011 e numero contratto 518 (60-2012) del 09/01/2012 della Università di Ferrara).
16. **2010 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2010/2011. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 994, Insegnamento 003716_M, Classe L8 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000700 del 08/10/2010 e numero contratto 20855 (1824-2010) del 14/10/2010 della Università di Ferrara).
17. **2009 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2009/2010. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 994, Insegnamento 003716, Classe 9 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (contratto numero 1833-2009 del 28/09/2009 dell'Università di Ferrara).
18. **2008 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2008/2009. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 994, Insegnamento 003716, Classe 9 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (Protocollo IMAMOTER n. 0000404 del 11/09/2008 e contratto numero 2161-2008 del 18/09/2008 dell'Università di Ferrara).

19. **2007 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2007/2008. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 994, Insegnamento 003716, Classe 9 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (contratto numero 1975-2007 del 15/10/2007 dell'Università di Ferrara).
20. **2006 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2006/2007. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 994, Insegnamento 003716, Classe 9 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (contratto numero 518-2007 del 15/03/2007 dell'Università di Ferrara).
21. **2005 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2005/2006. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 764, Insegnamento 003716, Classe 9 delle Lauree Triennali in Ingegneria dell'Informazione. presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (60 ore). (contratto numero 950-2006 del 19/04/2006 dell'Università di Ferrara).
22. **2004 Titolare di Docenza del Corso di "Calcolatori Elettronici"**. Corso ufficiale, A.A. 2004/2005. Settore ING/INF05, Ingegneria dell'Informazione (Informatica, Automazione, Elettronica, Telecomunicazioni). Corso 764, presso Università degli studi di Ferrara, facoltà di Ingegneria, corso di laurea in Ingegneria elettronica, 6 crediti (54 ore). (contratto numero 645-2005 del 03/10/2005 dell'Università di Ferrara).

23. **2014 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2013/2014** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Co.Co.Co. Università di Modena e Reggio Emilia) (contratto del 12/02/2014 di Università degli Studi di Modena e Reggio Emilia e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).
24. **2013 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2012/2013** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).
25. **2009 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2008/2009** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera numero 3397 del 26/10/2009 di Democenter S.c.a.r.l.e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).
26. **2008 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'anno 2007/2008** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera numero 173 del 30/11/2008 di Democenter S.c.a.r.l. e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).
27. **2006 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2005/2006** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera numero 2857 del 30/12/2006 di Democenter S.c.a.r.l. e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).

• Date (dal 2004)

28. **2005 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2004/2005** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera numero 2614 del 30/09/2005 di Democenter S.c.a.r.l. e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).

29. **2004 Docenza nell'ambito del Master in Oleodinamica Fluid Power di II livello dell'a.a. 2003/2004** organizzato dall'Università degli studi di Modena e Reggio Emilia, per l'insegnamento di "Elettronica applicata alle macchine da lavoro e ai sistemi oleodinamici" (corso di 42 ore). (Lettera numero 2280 del 21/06/2004 di Democenter S.c.a.r.l. e Lettera Dipartimento ing. Enzo Ferrari di Modena protocollo IMAMOTER n. 0000793 del 03/03/2017).

• Date (dal 2003)

30. **2015 Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (protocollo IMAMOTER n. 0000497 del 17/02/2015).

31. **2014 Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (protocollo IMAMOTER n. 0000023 del 08/01/2015 e n.0003739 del 22/12/2014).

32. **2014 Corso su Controlli Elettronici e reti CAN presso SO.CA.GE. S.r.l.** (Modena) per conto di FormArt Ente di formazione dell'area Modenese (Corso di 24 ore) (nota n. 2 del 27/01/2015).

33. **2009 Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (Lettera numero 3367 del 01/09/2009 di Democenter S.c.a.r.l.).

• Date (dal 2003)

34. 2008 **Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (Lettera numero 3203 del 30/06/2008 di Democenter S.c.a.r.l.).
35. 2007 **Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (Lettera numero 2958 del 30/06/2007 di Democenter S.c.a.r.l.).
36. 2005 **Docente nell'ambito del Master Executive** in Alta Formazione per sistemi e impianti per macchine da lavoro, organizzato da Democenter, per l'insegnamento di "Elettronica per sistemi embedded e controlli in ambiente oleodinamico" (corso di 24 ore). (Lettera numero 2614 del 30/09/2005 di Consorzio FIT S.c.a.r.l.).
37. 2004 **Docente nell'ambito del Corso FSE Ob. 3 D.1 03/163 Mo Fluid Power 2003**: percorso di formazione e aggiornamento nel settore oleodinamico sottoprogetto: 4° L Elettronica applicata ai sistemi oleodinamici (corso di 24 ore). (Lettera numero 2142 del 28/04/2004 di Consorzio FIT S.c.a.r.l.).

INCARICHI ISTITUZIONALI

• Date (dal 2003)

- Dal 06/2016 a oggi è Vice Presidente del Comitato Elettrotecnico Italiano – CEI (protocollo IMAMOTER n. 0000681 del 27/02/2017).
- Dal 2016 al 2018 (triennio) è Consigliere per il CNR nel Consiglio Direttivo del Comitato Elettrotecnico Italiano – CEI. (protocollo IMAMOTER n. 0000680 del 27/02/2017).
- Dal 2013 al 2015 è Consigliere per il CNR nel Consiglio Direttivo del Comitato Elettrotecnico Italiano – CEI (protocollo IMAMOTER n. 0001195/6 del 23/05/2013 e AMMCNT CNR n. 0022230 del 16/04/2013).
- Dal 11/2015 a oggi è membro dei gruppi di lavoro dei Cluster Fabbrica Intelligente nel gruppo GTTS 4 Sistemi di produzione ad alta efficienza.
- Dal 05/2015 è rappresentante del CNR presso la Commissione Tecnica Prodotti Elettronici di IMQ (Istituto Marchio Qualità) società partecipata dal CNR. (protocollo IMAMOTER n. 0001597 del 28/05/2015)

• Date (dal 2003)

- Dal 10/2013 a oggi è rappresentante del CNR presso il Comitato Paritetico di Indirizzo nell'ambito dell'Accordo Quadro tra CNR e Associazione Italiana di Elettronica. (prot. AMMCNT CNR n. 0016678 del 03/03/2014 e prot. AMMCNT CNR n. 0002336 del 24/10/2013).
- Dal 01/2013 al 03/2016 è membro del Consiglio di Istituto dell'Istituto IMAMOTER del CNR (protocollo IMAMOTER n. 0000151 del 21/10/2013).
- Dal 2012 è Academic Member in OSADL (Open Source Automation Development Lab eG). (Protocollo IMAMOTER n. 0001109 del 31/07/2012).
- Dal 2012 è rappresentante del CNR presso la assemblea dei soci UNI (prot. AMMCNT CNR n. 0026423 del 23/04/2012).
- Dal 2011 al 2013 è Delegato per il CNR alla Assemblea dei Soci CEI, incarico cessato per incompatibilità con l'incarico di Consigliere nello stesso Ente.
- Dal 2010 è Delegato per il CNR alla assemblea dei Soci di Accredia (protocollo IMAMOTER n. 0000343 del 19/05/2010 e protocollo AMMCNT CNR n. 0027862 del 14/05/2013 protocollo AMMCNT CNR n. 0035191 del 14/05/2014).
- Dal 2010 al 2013 è membro del Collegio dei docenti del Dottorato di Ricerca in Scienze della Ingegneria della Facoltà di Ingegneria dell'Università di Ferrara (Cicli XXVI, XXVII e XXVIII). (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- E' coordinatore italiano per la normazione di alcuni gruppi di lavoro tecnico in ambito ISO per conto di CUNA/UNI (protocollo IMAMOTER n. 0000484 del 29/09/2009):
 - dal 2013 del gruppo di lavoro ISO TC127/SC3/WG09 "Safety of electric drive and hybrid electronic components and systems" nelle macchine movimento terra, e rappresentante per l'Italia nel comitato tecnico ISO TC127/SC3 per conto di UNACOMA (Unione Costruttori Macchine Movimento Terra);
 - dal 2013 del gruppo di lavoro ISO TC127/SC2/WG16 "Joint between ISO/TC 127/SC 2 and ISO/TC 195; Harmonization of EMC (ISO 13766) with EN 13309";

• Date (dal 2003)

- dal 2013 del gruppo di lavoro ISO TC127/SC3/WG09 "Safety of electric drive and hybrid electronic components and systems" nelle macchine movimento terra, e rappresentante per l'Italia nel comitato tecnico ISO TC127/SC3 per conto di UNACOMA (Unione Costruttori Macchine Movimento Terra);
- dal 2013 del gruppo di lavoro ISO TC127/SC2/WG16 "Joint between ISO/TC 127/SC 2 and ISO/TC 195; Harmonization of EMC (ISO 13766) with EN 13309";
- Dal 2004 del gruppo di lavoro ISO TC127/SC2/WG16 WG24 "Control system safety", e rappresentante per l'Italia nel comitato tecnico ISO TC127/SC2 per conto di UNACOMA;
- Dal 2003 dei gruppi di lavoro TC23/SC19 WG1 "mobile equipments", WG5 "Wireless communication in agriculture" e WG7 "Testing procedures for positioning and guidance systems in agriculture", nelle macchine agricole e rappresentante per l'Italia nel comitato tecnico ISO TC23/SC19 per conto di UNACOMA (Unione Costruttori Macchine Agricole).
- Dal 2003 è iscritto all'Albo nazionale degli Esperti FAR (D.Lgs. 297/1999) (Decreto n. 1543 dell' 8 settembre 2003 del MURST è stata inclusa nell'Albo degli Esperti di cui all'art. 7, comma 1, del decreto legislativo n. 297 del 27 luglio 1999, Comunicazione MURST inviata il 10/09/2003 a firma del DIRETTORE GENERALE Dott. Luciano CRISCUOLI) (protocollo CEMOTER 488 dell'11/09/2003).

**INCARICHI DI REVISORE E
PARTECIPAZIONE A SOCIETÀ
INTERNAZIONALI**

• Date (dal 2006)

- 2017 Organizzatore di Special Session "Wireless Sensor Networks: Hardware/Software Design Aspects for Industry" presso IEEE International Conference on Industrial Technology – ICIT 2017, Toronto (Canada) 22-25 Marzo 2017. (protocollo IMAMOTER n. 0000706 del 28/02/2017).
- 2016 Organizzatore di Special Session "Wireless Sensor Networks: Hardware/Software Design Aspects for Industry" presso IEEE International Symposium on Industrial Electronics - ISIE2016 Santa Clara (USA) 8-10 Giugno 2016. (protocollo IMAMOTER n. 0000398 del 09/02/2016).

• Date (dal 2006)

- 2016 Organizzatore di Special Session “Wireless Sensor Networks and Their Industrial Applications” presso IEEE International Conference on Industrial Technology – ICIT 2016 Taipei (Taiwan) 14-17 Marzo 2016. (protocollo IMAMOTER n. 0000400 del 09/02/2016).
- Dal 2017 è Direttore Editoriale della Rivista “Macchine Agricole” Edizioni Tecniche Nuove.
- Dal 2015 è reviewer per la rivista International Journal of Fluid Power.
- Dal 2013 è reviewer per **IEEE – IES Industrial Electronics Society**.
- Dal 2013 è reviewer per **ASME - American Society of Mechanical Engineering**.
- Dal 10/2009 è rappresentante IMAMOTER presso la società Internazionale di ricerca applicata per automazione delle macchine agricole AEF eV. (Agricultural Industry Electronic Foundation eV) con sede in Germania (protocollo IMAMOTER n. 0000562 del 16/10/2009 e n. 0000496 del 06/10/2009).
- Dal 02/2009 è Design partner Microchip Technology Inc. (USA) (protocollo IMAMOTER 0000090 del 12/02/2009).
- Dal 2008 è reviewer per **ISTVS - International Society for Terrain-Vehicle Systems**.
- Dal 2011 è reviewer per il Journal “**IEEE Transaction on Industrial Informatics**”.
- Dal 2006 è membro del consiglio editoriale della rivista Oleodinamica e Pneumatica, Ed. tecniche Nuove (Milano).

INCARICHI DI VALUTAZIONE
PROGETTI DI INTERESSE
EUROPEO E NAZIONALE

• Date (dal 2006)

- 2017 Valutatore progetto Europeo Confinanziato MIUR Programma Eurostars 2 - Progetto di cooperazione internazionale Eurostars E! 10071 RETINA (prot. MIUR.AOODGRIC.REGISTRO UFFICIALE(U).0006111.31-03-2017).
- 2016/7 Bando MISE Incarico di Valutatore progetti per conto del CNR, Bando fondo per la Crescita Sostenibile, DM 20 giugno 2013, Progetto n. 146 Cartiera di Ferrara. (protocollo IMAMOTER n. 0000755 del 02/03/2017).
- 2016 Valutatore progetto PRIN n. 2015HSRW7Y “Design, development and validation of a protective helmet for monitoring vital parameters and health status”.
- 2016 Valutatore progetto PRIN n. 20152ZX8XP Driver On-board Teaching for Safety, Energy, Environment (DOT4SEE).

• Date (dal 2005)

- 2010 Incarico di Esperto conferito da Regione Veneto per la valutazione ex ante di progetti in ambito progetti nell'ambito del POR CRO parte FESR 2007-2013 Azione 1.1.2 (misure I e II) (DGR n.3585 del 24/11/2009). Impresa valutata Pillon S.r.l. (Vicenza).
- 2005/6 Valutazione Iniziale e 2008/9 Valutazione Finale di Progetto. Incarico di Esperto conferito dal Ministero per lo Sviluppo Economico per la valutazione, e successivamente valutazione finale, del programma di sviluppo precompetitivo di cui alla legge n. 46/82. Incarico di A02/1745/00/X02 della azienda STM-Products S.r.l. - Verona, nell'ambito del bando tematico per lo sviluppo nelle PMI dell'ICT (decreto 12/11/2003).
- 2005/6 Valutazione Iniziale e 2008/9 Valutazione Finale di Progetto. Incarico di Esperto conferito dal Ministero per lo Sviluppo Economico nell'ambito del 2° Bando PIA. Incarico di valutazione, e successivamente valutazione finale, del progetto A02/1369/P bando PIA Innovazione, ragione sociale Impresa valutata E-Vision S.r.l. (Ragusa).
- 2005/6 Valutazione Iniziale. Incarico di Esperto conferito dal Ministero per lo Sviluppo Economico nell'ambito del 2° Bando PIA. Incarico di valutazione del progetto PIA B01/0318/P02, ragione sociale Impresa valutata Nextira One Italia S.p.A. (Napoli).

INTERVENTI SU INVITO

• Date (dal 2007)

1. 2017 Intervento presso Convegno MATER VITIS, Ist. Calvi Finale Emilia, 5/04/2017 "Agricoltura di precisione, Scelta Etica e Necessaria".
2. 2017 Intervento su invito presso fiera Internazionale SAMOTER (Verona) al convegno "Le soluzioni per l'emergenza ambientale, il dissesto idrogeologico e la tutela del territorio. Gli interventi in contesti ambientali a rischio e il contributo di macchine e Tecnologie", titolo del contributo: "Le macchine autonome: ultime frontiere tecnologiche per la difesa del patrimonio ambientale", data 22/02/2017 (protocollo IMAMOTER n. 0000613 del 22/02/2017).
3. 2016 05/12/2016 tavola rotonda presso Motorshow Bologna, "Mondo automotive e mondo off-highway" organizzato dal prof. Massimo Milani della Università di Modena e Reggio Emilia. (protocollo IMAMOTER n. 0000756 del 02/03/2017).

4. 2016 Intervento su invito presso Seminario “FUNCTIONAL SAFETY: una scelta obbligata” organizzato da UNACOMA- CONFINDUSTRIA presso Tecnopolo Reggio Emilia il 01 marzo 2016, titolo dell'intervento “ISO25119 – cos'è?” (protocollo IMAMOTER n. 0000420 del 10/02/2016).
5. 2016 Moderatore presso Convegno “Information Technology in Automotive e nei veicoli Heavy-Duty” presso Tecnopolo di Reggio Emilia, organizzato da DataJob in collaborazione con UNACOME-CONFINDUSTRIA e REI-Reggio Emilia Innovazione (protocollo IMAMOTER n. 0001497 del 28/04/2016).
6. 2015 Intervento su invito del DLG Tedesco al Devbloper Forum presso la Fiera Agritechnica (Hannover – Germania) il 12/11/2015, Intervento dal titolo "Is ISOBUS Safe? Regulatory and Technical aspects for the use of ISOBUS in the context of ISO25119 ". (protocollo IMAMOTER n. 0003170 del 11/11/2015).
7. 2015 Intervento su invito al Vector TechDay J1939/ISOBUS Titolo dell'Intervento “Evoluzione delle reti e dei sistemi elettronici per le macchine agricole”, 31/03/2015 Museo Oscar Carraro (Rovigo). Evento organizzato da UNACOMA-CONFINDUSTRIA, Vector GmbH e Carraro Group S.p.A. (protocollo IMAMOTER n. 0000780 del 02/03/2017).
8. 2014 Intervento su invito al Convegno HESAC – Hybrid Energy Solutions for Air Conditioning (24/10/2014) presso Teknehub Tecnopolo dell'Università di Ferrara, intervento su Invito dal titolo: “Control Systems and Forecasting to Optimize Thermal Energy Sources” (protocollo IMAMOTER n. 0000731 del 01/03/2017).
9. 2008 Intervento su Invito al Convegno Safety In Electronics Intervento dal Titolo “Introduction to the safety standards for mobile machinery” il 12/11/2008. (Lettera dell'ing. Massimo Bergo di UNACOMA prot. n. 726.bo di UNACOMA inviata il 12/11/2008).
10. 2007 Intervento su invito presso 6° congresso internazionale Trasmissioni di Potenza (TP), Milano su *Futuro della integrazione elettronica tra norme e tecnologie*.
11. 2006 Lezione su invito su *Trasmissioni Idrostatiche a controllo Elettronico* presso la **Scuola di Dottorato della Università di Bologna** per il Dottorato in Ingegneria Meccanica (4 ore) (protocollo IMAMOTER n. 0000727 del 01/03/2017).

RICONOSCIMENTI E PREMI

• Date (dal 2005)

- SAE International for a Substantial Contribution at SAE COMVEC 2016 (protocollo n. 0000720 del 01/03/2017);
- SAE International for a Substantial Contribution at SAE COMVEC 2015 (protocollo n. 0000719 del 01/03/2017);
- SAE International for a Substantial Contribution at SAE COMVEC 2014 (protocollo n. 0000718 del 01/03/2017);
- SAE International for a Substantial Contribution at SAE COMVEC 2013 (protocollo n. 0002158 del 7/10/2013);
- SAE International for a Substantial Contribution at SAE COMVEC 2012 (protocollo n. 0002159 del 7/10/2013);
- Incentivazione al personale CNR anno 2005 – Compenso ai responsabili di Contratti di ricerca attivi (protocollo AMMCNT CNR n. 0061006 del 08/09/2006).

PARTECIPAZIONE A CORSI

• Date (dal 2005)

1. Laboratorio di Sperimentazione “Applicazione di Metodologie connesse ai temi del Knowledge e Design Management, Open Innovation e Reti d’impresa”, Bologna 10 Maggio 2013 (protocollo IMAMOTER n.0002160 del 7/10/2013).
2. Partecipazione al corso CNR “CoMeVa ... la Ricerca? - Corso di Management e Valorizzazione della Ricerca” edizione maggio 2009. (Protocollo IMAMOTER 0000313 del 24/06/2009).

RESPONSABILITÀ DI GESTIONE COMMESSE, PROGETTI E MODULI CNR

• Date (dal 2009)

Ruolo incarico: Responsabile di Modulo

Denominazione Istituto/Struttura: Modulo Controlli e simulatori di mezzi mobili e loro sottosistemi SP.P03.009.001
Sede Istituto/Struttura: IMAMOTER Sede di Ferrara

Attività svolta: Soluzioni avanzate per il controllo della drivetrain (trasmissioni di potenza) e delle attrezzature di mezzi mobili attraverso soluzioni integrate di elettronica digitale e componentistica oleodinamica di potenza e regolazione (pompe motori e valvole). Innovazione delle macchine operatrici per mezzo della progettazione basata su strumenti di simulazione avanzata (strutturale, dinamica e fluidodinamica) e per mezzo della sperimentazione di sistemi e componenti. Sviluppo e applicazione di normativa (nazionale e internazionale) tesa alla promozione della sicurezza e delle prestazioni delle macchine. Iniziative di formazione di carattere industriale e accademico nei settori di competenza.

Periodo di attività: Dal: 01/12/2009 Al: 16/09/2013

Dimensioni struttura : 12 persone di cui 5 ricercatori

• Date (dal 2009)

Ruolo incarico: Responsabile di Commessa

Denominazione Istituto/Struttura: Commessa SP.P03:009
"Controlli e simulatori di mezzi mobili e loro sottosistemi"

Sede Istituto/Struttura: IMAMOTER Sede di Ferrara

Attività svolta: Soluzioni avanzate per il controllo delle trasmissioni e delle attrezzature di mezzi mobili con soluzioni integrate di elettronica digitale e componentistica oleodinamica di potenza e regolazione. Innovazione delle macchine operatrici per mezzo della progettazione con strumenti di simulazione avanzata (strutturale, dinamica e fluidodinamica) e per mezzo della sperimentazione di sistemi e componenti. Sviluppo e applicazione di normativa (nazionale e internazionale) tesa alla promozione della sicurezza e delle prestazioni delle macchine. Iniziative di formazione di carattere industriale e accademico. Soluzioni avanzate per il comfort vibro-acustico degli abitacoli delle macchine per ridurre il valore assoluto e migliorare la qualità del campo acustico con gli strumenti dell'analisi strutturale e della caratterizzazione psicoacustica. Applicazioni dell'intensimetria per la descrizione e l'analisi dell'emissione acustica di sorgenti complesse. Misure di vibrazione al corpo intero e al sistema mano-braccio con tecniche tradizionali e innovative anche in vista dello sviluppo di nuove normative. Verifica, misura e certificazione delle emissioni sonore di macchine movimento terra.

Periodo di attività: Dal: 01/12/2009 Al: 28/04/2010

Dimensioni struttura : 15 persone di cui 8 ricercatori

• Date (dal 2010)

Ruolo incarico: Responsabile di Progetto di Dipartimento

Denominazione Istituto/Struttura: Progetto SP.P03 Robotica, sistemi di produzione e sistemi di movimentazione in ambienti poco strutturati

Sede Istituto/Struttura: IMAMOTER Sede di Ferrara/DSP
Dipartimento Sistemi di Produzione

Linee strategiche di riferimento: Tecnologie abilitanti per il Manifatturiero, Manifatturiero

Obiettivi di Progetto: La progettazione di macchine e di linee di produzione ad elevato grado di automazione, il miglioramento delle condizioni di lavoro umano e la concezione di sistemi in grado di funzionare sia singolarmente che cooperativamente senza il diretto intervento umano sono tra gli obiettivi primari dei paesi industrializzati, e in particolare della UE.

Periodo di attività: Dal: 28/04/2010 Al: 31/12/2012

Dimensioni struttura : 58 persone, 34 ricercatori, 8 commesse e 10 moduli.

3 Istituti: IMAMOTER, ISSIA, ITIA.

- 1) POR-FESR 2014-2020 della Regione Emilia Romagna - ASSE 1 Ricerca e Innovazione - Azione 1.2.2 Supporto alla realizzazione di progetti complessi di attività di ricerca e sviluppo su poche aree tematiche di rilievo e all'applicazione di soluzioni tecnologiche funzionali alla realizzazione della strategia di S3 - Bando per progetti di ricerca industriale strategica rivolti agli ambiti prioritari della Strategia di Specializzazione Intelligente, Progetto "NANOMEMS-X NANOcomposites and MEMS based Integrated Circuits Sensor Systems" CUP B52I16000120009.
Durata del progetto 24 mesi.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto, coordinatore di progetto.
Importo del Progetto: 1.196.733,75 €
Importo del finanziamento: 865.860,38 globale per i 3 partner di progetto,
Importo del finanziamento al capofila (IMAMOTER): 386.268,75.
protocollo IMAMOTER 0002564 del 24/08/2016.
- 2) POR-FESR 2014-2020 Bando per Progetti di Ricerca Industriale strategica rivolti all'innovazione in ambito Energetico (DGR. N. 1097/2015), Asse 1, Progetto "Elementi fotovoltaici innovativi e accumulatori gestiti sulla powerline domestica con connessione unidirezionale alla rete elettrica".
Durata del progetto 24 mesi.
Ruolo Ricoperto: Responsabile Unità operativa.
Durata del progetto 24 mesi.
Importo del progetto: 753.875 €
Importo del finanziamento unità operativa: 239.875,00 €
protocollo IMAMOTER n. 0000170 del 19/01/2017.
- 3) Contratto biennale di Consulenza stilato con UNACOMA – CONFINDUSTRIA (Roma). Contratto biennale per la consulenza tecnica e normativa agli associati, prove di prequalificazione e precertificazione delle macchine, svolto da personale IMAMOTER.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto.
Durata del progetto 24 mesi.
Importo del finanziamento: 48.000 €
Protocollo IMAMOTER n. 0000141 del 18/01/2017.
- 4) Progetto di sistemi di controllo e progetto e verifica di Sicurezza Funzionale per Trasmissione DCT (Dual Clutch Transmission) per CNHi S.p.A.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto.
Importo del finanziamento 138.000 € (protocollo IMAMOTER n. 0002713 del 03/12/2013).
Attività dal 01/01/2014 al 30/06/2016.

- 5) Progetto Finanziato progetti “Dai Distretti Produttivi ai Distretti Tecnologici 2, Bando per la selezione di programmi di ricerca” della regione Emilia Romagna, nel Distretto “N. 11.2 - Motori e Pompe”.
Progetto “Rete ECG”
Azienda capofila della rete: ESTE S.r.l.
Ruolo: responsabile di Progetto
Valore totale di progetto (€): 132.600
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 10.000
Contratto: Protocollo IMAMOTER 0001610 del 16/07/2013
Attività dal 01/07/2013 al 30/05/2014.
Scopo del Progetto: la ideazione e lo studio di soluzioni circuitali, meccatroniche e di controllo per la realizzazione di controlli di potenza e coppia per la gestione della energia su circuiti elettroidraulici aperti per l’ambito delle macchine operatrici e agricole.
- 6) Progetto Finanziato Progetto Bandiera La Fabbrica del Futuro (FoF), Area: 3 – Fabbrica per le Persone; Call topic: 3.1 – Progettazione e realizzazione di sistemi robotizzati in grado di cooperare con operatori umani.
Titolo del progetto: “FACTOTHUMS, FACTORY Technologies for HUMans Safety”
Ruolo: Responsabile Unità Operativa di Progetto
Responsabile di Progetto: Dr. Alessandro Pecora (IMM-CNR)
Valore totale di progetto (€): 330.316,65
Importo totale del finanziamento: 182.874,31
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 63.809,76
Coordinatore: IMM – Istituto per la Microelettronica e Microsistemi (Roma)
Partnership:
ITIA – Istituto di Tecnologie Industriali e Automazione (Milano)
IMAMOTER – Istituto per le Macchine Agricole e Movimento Terra (Ferrara)
Gruppo di interesse industriale: KUKA Roboter Italia S.p.A. (Rivoli (To)), TexE srl – INNTEX Div. (FI), ABB SpA – Robotics Division (Sesto S.G. (MI))
protocollo IMAMOTER 0002564 del 24/08/2016 e lettera di accettazione del progetto Protocollo IMAMOTER n. 0000117 del 16/01/2013.

- 7) Progetto Finanziato Concurrent call Canada-Italia su "Automotive Manufacturing R & S".
Progetto Finanziato come Follow Up del Progetto FACTOTHUMS.
Identificativo del finanziamento: Variazione allo stanziamento residuo CNR n. 36428 Approvato.
Ruolo: Responsabile Unità Operativa di Progetto
Responsabile di Progetto: Dr. Alessandro Pecora (IMM-CNR)
Valore totale di progetto (€): circa 40.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 13.130,00
Descrizione della variazione di bilancio: "36428 Progetto Bandiera FACTOTHUMS anticipo pari a 2/3 attività congiunta Canada-Italy Concurrent Call on Automotive Manufacturing R&D "Simon Franser University".
Scopo del progetto: Lo scopo del progetto è quello di unire l'esperienza delle strutture di ricerca canadesi con quella acquisita nelle attività del progetto FACTOTHUMS, al fine di creare nuovi concetti e interazioni sicure tra esseri umani e robot industriali nelle fabbriche di produzione automobilistiche.
- 8) Progetto Europeo EU FP7 - ICT-Agri ERA NET, ICT and robotics for Sustainable Agriculture, Id. Call: Integrated ICT and automation for sustainable agricultural production, Funding Source ICT-AGRI 1;
Titolo del Progetto: Stratos open System for TRAcTOrs' autonomouS Operations.
Identificativo di Progetto: 34703
Protocollo IMAMOTER n. 0001026 del 01/08/2011
Ruolo: Responsabile Unità Operativa di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 560.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 45.100
Durata dal 1/04/2011 al 31/03/2013
Responsabile di progetto: prof. Cesare Fantuzzi.
Partners: Università di Modena e Reggio Emilia (coord.), Latvian Academy of Science (Latvia), E.I.A. Electronics (Belgium), ALaRI Institute Lugano (CH), Technion - Israel Institute of Technology.
Scopo del Progetto: L'obiettivo principale del progetto STRATOS, è quello di sviluppare un'infrastruttura ICT hardware-software aperta, che permette l'automazione parziale dei trattori e allo stesso tempo migliorare la loro efficienza operativa sia per quanto riguarda la sicurezza che la produzione, con gli effetti positivi della riduzione del rischio di incidenti e un migliore impatto ambientale.

- 9) Progetto Finanziato bando HI-MEC Emilia Romagna, DM28574 (Art.12EMec) presentato da Bucher Hydraulic S.p.A.
Progetto: Distributori Antisaturazione Flow Sharing Bucher S.p.A. nell'ambito del progetto: "Nuova generazione di valvole direzionali innovative proporzionali Load Sensing con ripartizione della portata indipendente dal carico e dalla portata disponibile in ingresso, a comando elettro-idraulico proporzionale retroazionata."
Modulo A: Approfondimento conoscenze specialistiche.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 249.830
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 12.600
Numero contratto: Protocollo IMAMOTER 392 del 30/07/2009
Periodo di attività: Dal: 30/07/2009 Al: 18/12/2007
- 10) Progetto finanziato Bando HIMEC Emilia Romagna D.M. 28574 (Art.12 EMec del D.M. 593 8 agosto 2000).
Progetto: Nuova generazione di valvole direzionali innovative proporzionali Load Sensing con ripartizione della portata indipendente dal carico e dalla portata disponibile in ingresso, a comando elettro-idraulico proporzionale retro-azionata.
Obiettivo 2 del progetto: Ricerca e Sviluppo del servocomando elettro-idraulico a controllo digitale per sistema LS antisaturativo.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 700.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 88.800
Numero contratto: protocollo IMAMOTER 720 del 30/11/2009.
Periodo di attività: Dal: 01/06/2009 Al: 30/06/2010
- 11) Progetto Finanziato Bando POR -FESR Emilia Romagna Asse II Misure 1.1 e 1.2.
Progetto EFINET: Sistema riconfigurabile MES - Manufacturing Execution System - distribuito su rete geografica per il controllo in tempo reale della produzione.
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 210.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 30.000
Numero contratto: Protocollo IMAMOTER 704 del 25/11/2009
Altri partner italiani o stranieri: EFI Technology S.r.l. Diemme S.p.A. Infineon S.A.
Periodo di attività: Dal: 10/01/2009 Al: 11/01/2010.

- 12) Progetto: Sviluppo di una Tractor ECU di classe 3 conforme alla norma ISO 11783.
Tipologia / Finanziamento: Progetto a committenza diretta Industriale da DESTURA S.r.l. (Modena)
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 18.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 18.000
Numero contratto: Protocollo IMAMOTER 302 del 16/06/2008
Altri partner italiani o stranieri: DESTURA S.r.l., TOPCON S.A., AGCO Group S.A. (FENDT e MASSEY FERGUSON)
Periodo di attività: Dal: 02/06/2008 Al: 06/02/2009
- 13) Progetto a diretta committenza industriale: AMA Group S.p.A.
Progetto di sviluppo di linee guida per la progettazione sistemistica, hardware e software di sistemi elettronici embedded per il controllo di apparati oleodinamici per macchine mobili
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Tipologia / Finanziamento: Finanziamento industriale Diretto
Importo totale finanziamento (€): 21.600
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 21.600
Numero contratto: Protocollo IMAMOTER 288 del 29/05/2008
Periodo di attività: Dal: 05/05/2008 Al: 30/04/2009
- 14) Progetti Finanziato bando PRRIITT Regione Emilia Romagna 2007
Progetto "Sviluppo di strategie di controllo di distributori proporzionali a controllo elettronico e di una interfaccia grafica per calibrazione e data logging su rete CAN".
Beneficiario ARON S.r.l. (Gruppo Brevini)
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 150.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 30.000
Numero contratto: 123 del 14/03/2007 Atto di conferimento: Tipologia: Contratto Atto di conferimento: Numero: 123
Atto di conferimento: Data: 14/03/2007
Atto di conferimento: Dettagli : Contratto a firma del direttore e dell'AD di ARON protocollato in IMAMOTER CNR con protocollo numero 123 il giorno 14/03/2007

- 15) Progetto finanziato Legge 598/94 FINANZIAMENTI AGEVOLATI Alle Piccole e Medie Imprese Industriali per investimenti per "innovazione tecnologica e per tutela ambientale" con intervento del Mediocredito Centrale - Regione Marche, “Progetto Progetto Jolly: nuovo concetto di Trattrice Agricola multiutility, Prima trattrice di fabbricazione italiana dotata di sistema plug and Play ISOBUS.”
 Beneficiario: Bargam S.r.l.
 Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
 Importo totale finanziamento (€): 250.000
 Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 48.000
 Atto di conferimento Numero: Contratto Protocollo CNR numero: 596 del 22/12/2005
 Altri partner italiani o stranieri: Sauer-Danfoss S.A., Bargam S.r.l.
 Periodo di attività: Dal: 20/12/2005 Al: 21/12/2007
- 16) Progetto Finanziato PRRITT Emilia Romagna 2007 Progetto Mixerlab 400: Meccatronica applicata a betoniera semovente autocaricante.
 Beneficiario: azienda Fiori S.p.A.
 Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
 Importo totale finanziamento (€): 250.000
 Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 94.800
 Numero contratto: Protocollo IMAMOTER n. 053 del 03/02/2005
 Altri partner italiani o stranieri: Fiori S.p.A., Bosch - Rexroth S.A. Deutschland, Perkins S. A. USA
 Periodo di attività: Dal: 03/02/2005 Al: 24/09/2007
- 17) Progetto Bando PRRITT Emilia Romagna Progetto: Innovativo sistema di gestione della potenza elettrica su vetture di Formula 1
 beneficiario: Azienda EFI Technology S.r.l. (Bologna)
 Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
 Importo totale finanziamento (€): 250.000
 Atto di conferimento: Numero: numero protocollo 134
 Data: 24/03/2006
 Periodo di attività: Dal: 03/11/2004 Al: 30/11/2006
- 18) Finanziamento diretto Industriale azienda Casappa S.p.A. di Parma
Progetto: Sistema di controllo multiplo Ibrido per il controllo della portata di pompe a stantuffi assiali oleodinamiche
 Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
 Importo totale finanziamento (€): 31.200
 Atto di conferimento: Numero: Protocollo CNR numero 017 Data: 21/01/2004
 Altri partner italiani o stranieri: Walvoil S.p.A.
 Periodo di attività: Dal: 20/01/2004 Al: 06/02/2006

PARTECIPAZIONE A PROGETTI DI
RICERCA O DI UNITÀ OPERATIVA
ALL'INTERNO DI PROGETTI
PRESSO IL CNR

• Date (dal 2009)

19) Finanziamento diretto industriale azienda SAIPEM
Progetto Favollo SAIPEM, analisi struttura progettuale
di macchina posatubi per oleodotti
Ruolo ricoperto: Responsabile di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 30.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 30.000
Atto di conferimento: Numero: Protocollo CNR
IMAMOTER numero: 567 Data: 07/08/2002
Periodo di attività: Dal: 07/08/2002 Al: 18/12/2002

- 1) Progetto Finanziato Misura 124, Azione 2 del
PSR 2007-2013 della Regione Piemonte
Progetto DCU-NET Drum Chipper Upgrade Project
Network
Azienda Capofila Pezzolato
Ruolo: partecipante Progetto.
Piano Finanziario € 110.680
Finanziamento € 65.000
Protocollo IMAMOTER 1052 del 5/8/2011
Partner di Progetto: Pezzolato S.p.A. CNR-IMAMOTER,
CNR-IVALSA
- 2) Progetto Europeo EU FP7 Bando FP7-2012 NMP-ICT-
FOF
Titolo del Progetto: FLEXICAST: Flexible and Robust
Cast Iron Manufacturing
Atto di conferimento: Numero: NMP2-SE-2012-314S40
Grant Agreement n° 314540 (FP7/2007-2013)
Id. CNR Progetto n. DIT.AD008.004.001
Ruolo: Partecipante Unità operativa di Progetto
Importo totale progetto (€): 9.249.644
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 511.525
Nominativo responsabile progetto: Esteve Codina Macia
(Università Politecnica de Catalunya).
Periodo di attività: Dal: 01/11/2012 Al: 30/10/2016

- 3) Progetto Europeo NMP FP62002-NMP-2-SME
Titolo del Progetto: New design and manufacturing processes for high pressure fluid power products - PROHIPP
Ruolo: Partecipante Unità operativa di Progetto
Importo totale finanziamento (€): 8.589.531
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 478.504
Numero contratto: 505466
Atto di conferimento: Numero: Contratto NMP2-CT-2004-505466 Data: 01/06/2004
Nominativo responsabile unità operativa: Roberto Paoluzzi
Altri partner italiani o stranieri: Il progetto ha coinvolto 25 partner industriali ed accademici da 9 diversi Paesi
Periodo di attività: Dal: 01/06/2004 Al: 30/11/2008
- 4) Progetto Finanziato Bando PRIN 2007, Titolo Progetto: Soluzioni Innovative per la riduzione del consumo energetico di circuiti idraulici per trattrici agricole Ruolo: Partecipante Unità Operativa Progetto
Importo totale finanziamento (€): 341.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 75.000
Numero contratto: 2007Y3N8B7_005
Atto di conferimento: Tipologia: Protocollo
Atto di conferimento: Numero: Prot. MIUR n. 174 Atto di conferimento: Data: 06/10/2008 Nominativo responsabile: BORGHI Massimo
Altri partner italiani o stranieri: Università di Modena e Reggio Emilia, Università di Padova, Politecnico di Bari, Università di Parma.
Periodo di attività: Dal: 22/09/2008 Al: 21/09/2010
- 5) Progetto a Committenza Industriale Diretta
Committente CNH Industrial S.p.A. (gruppo FIAT, ora FCA).
Titolo del progetto: Verifiche Funzionali Su Cambio Trattrice APH
Ruolo: Partecipante Progetto
Importo totale finanziamento (€): 36.000
Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 36.000
Numero contratto: 10233183
Atto di conferimento: Tipologia: Contratto Atto di conferimento: Numero: 10233183 Atto di conferimento: Data: 25/10/2007 Nominativo responsabile: Roberto Paoluzzi Altri partner italiani o stranieri: CNH S.p.A.
Periodo di attività: Dal: 17/07/2007 Al: 31/12/2008
Finalità del progetto: Analisi delle caratteristiche di azionamento oleodinamico dei cambi automatici (CVT e Powershift) delle trattrici serie APH

- 6) Progetto Finanziato Programma Regionale per la ricerca industriale e trasferimento tecnologico (PRRITT) Laboratori di ricerca e trasferimento tecnologico in Emilia Romagna. Misura 3.4 - Azione A - Bando DGR 333/04

Laboratorio MECTRON

Ruolo: Partecipante Progetto

Importo totale finanziamento (€): 869.440

Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 55.500

Numero contratto: 17 - DGR 333

Atto di conferimento: Numero: 17-333

Atto di conferimento: Data: 23/02/2004

Altri partner italiani o stranieri: Reggio Emilia Innovazione (REI), Università degli Studi di Modena e Reggio Emilia, Università degli Studi di Parma, C.N.R., Case New Holland S.p.A., Ognibene S.p.A.

Periodo di attività: Dal: 15/06/2005 Al: 30/06/2008

- 7) Progetto a Committenza Industriale diretta Azienda Hydrocontrol S.p.A.

Titolo progetto: Studio di una valvola elettroidraulica proporzionale

Ruolo: Partecipante Progetto

Importo totale finanziamento (€): 30.000

Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 30.000

Atto di conferimento: Protocollo Numero: 246

Atto di conferimento: Data: 09/06/2005

Periodo di attività: Dal: 06/06/2005 Al: 30/06/2006

- 8) Programma Regionale per la Ricerca Industriale l'Innovazione e il Trasferimento Tecnologico (PRRITT) Misura 3.1 A Bando del 30/12/2003 (DGR n. 2823/2003)

Progetto PRO-TRACT: Progettazione e sviluppo di un sistema a controllo distribuito per la gestione delle comunicazioni elettriche ed elettroniche di una trattoria agricola; il monitoraggio del contesto di guida, delle condizioni dell'operatore e dell'operatività di macchina; l'implementazione di algoritmi decisionali su Centraline, attuatori e attrezzi.

Ruolo Partecipante progetto

Importo totale finanziamento (€): 250.000

Importo finanziamento per Unità Operativa (€): 50.000

Atto di conferimento: Delibera Numero: 1205 Data: 21/06/2004

Università di Modena e Reggio Emilia Altri partner italiani o stranieri: Ognibene S.p.A., Walvoil S.p.A. Comer Industries S.p.A.

Periodo di attività: Dal: 30/06/2004 Al: 30/06/2006

- 1) 2017 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXX ciclo, **tutore e relatore** del dottorando Michele Selvatici, attualmente in corso. (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- 2) 2016 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXIX ciclo, **tutore e relatore** del dottorando Luca Dariz, Tesi: "A Functional Safety Approach to Wireless Sensor Networks for Etherogeneous Applications". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- 3) 2015 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXVIII ciclo, **tutore e relatore** del dottorando Carlo Ferraresi, Tesi: "Scalable Safety-Oriented Architectures for Mechatronic Components and Systems in Agricultural and Heavy-Duty Machines". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- 4) 2014 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXVII ciclo, **tutore e relatore** del dottorando Giorgio Malaguti, Tesi: "Design of a New High Bandwidth Network for Agricultural Machines". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- 5) 2013 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXVI ciclo, **tutore e relatore** del dottorando Massimo Dian, Tesi: "Nuove architetture di controllo distribuito per automazione di macchine da lavoro e agricole". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).
- 6) 2012 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXV ciclo, **relatore** del dottorando Davide Carli, Tesi: "Energy Harvesting Techniques for Small Scale Environmentally-Powered Electronic Systems". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).

• Date (dal 2009)

- 7) 2010 Università di Ferrara, Università di Ferrara - Facoltà di Ingegneria Elettronica, Dottorato in Scienze della Ingegneria, XXIII ciclo, **relatore** del dottorando Alfredo Revenaz, Tesi: "Nuovi protocolli per gestione dati e comunicazione real-time in ambito agricolo". (Dichiarazione Ufficio Dottorati Università di Ferrara, protocollo IMAMOTER n. 0000782 del 02/03/2017).

TUTORAGGIO TESI DI LAUREA

• Date (dal 2003)

Ha seguito come relatore alla data di invio del bando 95 tesi di laurea presso la facoltà di Ingegneria e successivamente il Dipartimento di Ingegneria della Università di Ferrara. L'elenco è trasmesso dal dipartimento e protocollato con protocollo IMAMOTER n. 0000786 del 02/03/2017.

TUTORAGGIO E GESTIONE PERSONALE DI RICERCA CNR A TEMPO DETERMINATO ASSUNTO SU PROPRI FONDI DI RICERCA

• Date (dal 2003)

Tutoraggio di un ricercatore a TD per due anni e di 12 assegnisti di ricerca per periodi di 12 mesi o superiori.

PARTECIPAZIONE A COMMISSIONI DI CONCORSO CNR

• Date (dal 2004)

Partecipazione in qualità di presidente di commissione o di membro di commissione esaminatrice di 23 commissioni di concorso per Tecnici TD, Ricercatori TD e assegni di ricerca all'interno del CNR.

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

- Date (2005-2009) **Dottorato** in Ingegneria della Gestione Industriale e del Collegamento tra Imprese presso l'Università degli Studi di Modena e Reggio Emilia; titolo della tesi Applicazioni Meccatroniche per Macchine Agricole e Movimento Terra, dal Componente al Sistema (protocollo IMAMOTER n. 0000312 del 24/06/2009).
- Date (1996) Abilitazione all'esercizio della professione di Ingegnere data data rilascio attestazione: 20/09/1999.
- Date (1996) **Laurea** in *Ingegneria Elettronica* V.O. Conseguita con votazione **98/100** presso la Facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi di Bologna e abilitazione professionale.
- Date (1996) Tesi di Laurea presso Istituto CEMOTER- ora IMAMOTER - (Istituto per Macchine a Movimento Terra e Veicoli Fuoristrada) del C.N.R., via Canal Bianco 28, 44124 Ferrara; Titolo della Tesi: *Controlli Fuzzy Applicati a Circuiti di Variazione della Cilindrata di Pompe Oleodinamiche*. Il sistema di controllo realizzato è oggetto di Brevetto.

CAPACITÀ E COMPETENZE

PERSONALI

Acquisite nel corso della vita e della carriera ma non necessariamente riconosciute da certificati e diplomi ufficiali.

MADRELINGUA

ITALIANA

ALTRE LINGUA

- Capacità di lettura
- Capacità di scrittura
- Capacità di espressione orale

- Capacità di lettura
- Capacità di scrittura
- Capacità di espressione orale

INGLESE

ECCELLENTE

BUONO

BUONO

FRANCESE

ECCELLENTE

ECCELLENTE

ECCELLENTE

CAPACITÀ E COMPETENZE

RELAZIONALI

Vivere e lavorare con altre persone, in ambiente multiculturale, occupando posti in cui la comunicazione è importante e in situazioni in cui è essenziale lavorare in squadra (ad es. cultura e sport), ecc.

il coordinamento di gruppi di ricercatori e progettisti in 20 anni di esperienza ha permesso l'affinamento di tecniche di lavoro in team e di gestione delle persone nel rispetto delle inclinazioni dei collaboratori con un approccio essenzialmente assertivo.

CAPACITÀ E COMPETENZE

ORGANIZZATIVE

Ad es. coordinamento e amministrazione di persone, progetti, bilanci; sul posto di lavoro, in attività di volontariato (ad es. cultura e sport), a casa, ecc.

Gestisce e coordina gruppi di progettisti elettronici, informatici ed esperti in telecomunicazioni per la realizzazione di progetti di ricerca e progetti di sviluppo industriale in campo automotive e dei veicoli heavy-duty e agricoli.

CAPACITÀ E COMPETENZE

TECNICHE

Con computer, attrezzature specifiche, macchinari, ecc.

Oltre ai normali strumenti informatici, ha approfondita conoscenza di strumenti per il progetto e la gestione di progetti software e hardware per sistemi *embedded*, tra cui compilatori, ambienti di sviluppo (IDE), CAD per sistemi elettronici, sistemi di Configuration Management e sistemi per la valutazione della sicurezza dei sistemi. Ha approfondita conoscenza di sistemi operativi real time e certificati per sistemi *safety critical* per sistemi *embedded*, e di strumenti hardware per il progetto di sistemi a microcontrollore, sistemi multicore e FPGA e DSP. Ha conoscenza inoltre di piattaforme di simulazione di sistemi e di emulazione di microcontrollori e di test HIL (*Hardware in The Loop*). Ha esperienza nell'uso di strumenti di modellazione e simulazione e di generazione automatica del codice software.

ALTRE CAPACITÀ E COMPETENZE

Competenze non precedentemente indicate.

PATENTE O PATENTI

TITOLARITÀ DI BREVETTI

CAPITOLI DI LIBRI

[Descrivere tali competenze e indicare dove sono state acquisite.]

B

1. Pietro Marani Massimiliano Ruggeri (2012), "Elettrovalvola ad attuazione lineare e rotativa" (Patent n. MI2012A 001370).
 2. Flavio Corradini; Massimiliano Ruggeri; Marco Bianchi (2006), "Apparato e metodo per il controllo del funzionamento di un motore a combustione interna comandato da una centralina elettronica" (Patent n. RE2006A000071).
-
1. Bertoli C. 1, Vinci R., Tolio T.A.M., Paoluzzi R., Distante A., Iannotta S., Rafanelli C., Bellosi A., Bolognesi A., Ceccotti A., Guarasci R., Bianchi G., Mazzer M., Ruggeri M., Meroni I., Veneziani N., Gagliardi I., Le ricerche del Dipartimento Sistemi di Produzione del CNR e lo sviluppo delle prospettive internazionali, 2011. vol. 1, p. 321-336, ROMA: CNR Editor Claudio Bertoli, ISBN/ISSN: 978-88-903312-9-9
 2. C.Bonivento, Ruggeri M., C.Fantuzzi, R.Paoluzzi (1997). Chapter 9: Fuzzy Logic Control of a Variable Displacement Hydraulic Pump. In: A Astolfi, D J N Limebeer, R B Vinter , C Melchiorri A Tornamb. Modelling And Control Of Mechanical Systems. vol. 1, p. 119-131, LONDON: A Astolfi, D J N Limebeer, R B Vinter, ISBN/ISSN: 1-86094-058-7, doi: 10.1142/9781848160873_0009

1. Revenaz, A., Ruggeri, M., Laganà, M., Bergsland, N., Groppo, E., Rovaris, M., & Fainardi, E. (2016). A semi-automated measuring system of brain diffusion and perfusion magnetic resonance imaging abnormalities in patients with multiple sclerosis based on the integration of coregistration and tissue segmentation procedures. *BMC Medical Imaging*, 16, 4. <http://doi.org/10.1186/s12880-016-0108-1> . (ISSN 14712342)
2. Ruggeri, M., Marani, P., and Selvatici, M., "Functional Safety Oriented Design of an Electro-Hydraulic Stationary Braking System," *SAE Technical Papers*. Paper number 2016-01-8114, 2016, doi:10.4271/2016-01-8114.
3. G Malaguti, L. Dariz, M. Selvatici, and M. Ruggeri. "In-Tractor Cloud: A vision of Service-Oriented System Design enabled by High-Speed In-Vehicle Networks for a Safer Task and Machine Management". In: *SAE Technical Papers*. Paper number 2016-01-8130. SAE International, Sept. 2016. doi: 10.4271/2016-01-8130.
4. Ruggeri, M., Cervesato, A., and Ferraresi, C., "Rear Wheels Electro-Hydraulic Steering Control System with Reduced Performance Level Required," *SAE Technical Papers*. Paper number 2015-01-2872, 2015, doi:10.4271/2015-01-2872.
5. Ruggeri, M., Massarotti, G., Marani, P., and Ferraresi, C., "New Matrix Pump Switching Valve," *SAE Technical Papers*. Paper number 2015-01-2855, 2015, doi:10.4271/2015-01-2855.
6. Ruggeri, M., Ferraresi, C., Dariz, L., and Malaguti, G., A High Functional Safety Performance Level Machine Controller for a Medium Size Agricultural Tractor, *SAE International journal of commercial vehicles*; SAE International, Warrendale (Stati Uniti d'America) 2014 (doi. 10.4271/2014-01-2421) Paper number 2014-01-2421.
7. Ruggeri M., Marani P., A New High Performance Roto-Translating Valve for Fault Tolerant Applications, *SAE technical papers*. Paper number 2014-01-2403; SAE International, Warrendale (Stati Uniti d'America), 2014 (doi. 10.4271/2014-01-2403)
8. Giorgio Malaguti, Carlo Ferraresi, Luca Dariz, and Massimiliano Ruggeri. "Augmented Reality Vehicle-Connected Apps for Diagnosis, Fault Recovery and Vehicle Maintenance". *SAE Technical Papers*. Paper number 2014-01-2427. SAE International, Sept. 2014. doi:10.4271/2014-01-2427. url: <http://dx.doi.org/10.4271/2014-01-2427>.

PUBBLICAZIONI SU RIVISTA
NAZIONALE

9. Malaguti, G., Dian, M., and Ruggeri, M., "Performance Comparison on Traffic Control Methods for In-Vehicle Ethernet Networks," SAE Technical Papers. Paper number 2013-01-2387, 2013, doi:10.4271/2013-01-2387.
Ruggeri M, Malaguti G, Dian M, SAE J 1939 Over Real Time Ethernet: The Future of Heavy Duty Vehicle Networks. SAE International Technical Papers. Paper number 2012-01-1988, doi:10.4271/2012-01-1988.
 10. Deboli, R., Ruggeri, M., Calvo, A., A short supply chain to guarantee wood-chip quality, Journal of Applied Mathematical Sciences, n. 8 (129-132), pp. 6589-6598, 2014.
 11. Ruggeri M, Marani P. New Fault Tolerant Hydraulic Valve for Safety Critical Applications. ASME. Engineering Systems Design and Analysis, Volume 3: Engineering Systems; Heat Transfer and Thermal Engineering; Materials and Tribology; Mechatronics; Robotics. doi:10.1115/ESDA2014-20328.
-
1. Marco Delmastro, Antonio Bonanno, Giorgio Paolo Massarotti, Massimiliano Ruggeri. Editoria presentazione del comitato tecnico di macchine agricole -tecniche nuove. Macchine agricole ISSN: 1827-3734, 2017.
 2. Ruggeri M. (2011). Approccio Meccatronico Alla Progettazione Dei Circuiti Load Sensing. Progettare, Vol. 3, Issn: 1125-1549
 3. Ruggeri M. (2010). Isobus, Un "Ciclone" Investe Le Macchine Agricole. M & Ma. Macchine E Motori Agricoli, Vol. 1; P. 6-14, Issn: 0024-8967
 4. Ruggeri M. (2010). Incremento della sicurezza nella comunicazione su rete Can. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, Vol. 1/2010; P. 50-54, Issn: 1122-5017
 5. Ruggeri M. (2009). Nuove Frontiere Del Controllo Remoto Valvole Sulle Trattatrici Agricole. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, Vol. 12/2009; P. 178-185, Issn: 1122-5017
 6. Guido Belforte, Roberto Paoluzzi, Ruggeri M. (2008). Sicurezza In Fluidodinamica. Cosa Cambia Con L'impiego Massiccio Dell'elettronica?. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, Vol. 3; P. 50-56, Issn: 1122-5017

7. Ruggeri M. (2007). Integration of Electronics: Evolution Between Norms and Technologies. In: Convegno sulla trasmissione di Potenza. Assago (Milano), Italy, 31 maggio 2007, Milano: Tecniche Nuove, vol. 1
8. Ruggeri M. (2007). Il futuro prossimo a bordo veicolo per il mondo mobile: Il protocollo FlexRay. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, Vol. 11/2007; P. 60-76, Issn: 1122-5017
9. Ruggeri M. (2006). Norma ISO/DIS15998: Che cosa cambia nella progettazione e nel testing delle macchine movimento terra. Il Nuovo Cantiere, ISSN: 0029-6325.
10. RUGGERI M. (2004). Linee guida per macchine sicure. Macchine Edili, vol. 264; p. 114-118, ISSN: 1594-7041
11. Fausto Gazzoli, Marco Lugli, Ruggeri M. (2004). Tutti I Vantaggi Dell'elettronica. Progettare, vol. 281; p. 41-43, ISSN: 1125-1549
12. M. Corallini, Ruggeri M. (2004). Il Protocollo LIN su UART. Elettronica Oggi, vol. 4 (aprile); p. 46-49, ISSN: 0391-6391.
13. RUGGERI M. (2003). Uomo/Macchina. Quale interfaccia?. MACCHINE EDILI, vol. 257; p. 52-60, ISSN: 1594-7041
14. Ruggeri M., M. Lugli, F. Gazzoli (2003). Nuovo controllo automotive per trasmissioni idrostatiche. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, vol. 4; p. 112-124, ISSN: 1122-5017
15. Ruggeri M. (2002). CAN Bus in Oleodinamica, passo obbligato o scelta?. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, vol. 2; p. 146-161, ISSN: 1122-5017.
16. Paoluzzi R, Zarotti G.L, Ruggeri M., Fantuzzi C (1997). Limitatore ibrido di coppia-velocità (EHL) per pompe a cilindrata variabile. Trasmissioni Di Potenza Oleodinamica Pneumatica Lubrificazione, vol. 3; p. 90-100, ISSN: 1122-5017.

1. M. Selvatici, L. Dariz and M. Ruggeri, "A safety approach to wireless sensor network modules," 2016 IEEE 25th International Symposium on Industrial Electronics (ISIE), Santa Clara, CA, 2016, pp. 1184-1189. doi: 10.1109/ISIE.2016.7745063
2. Luca Dariz, Massimiliano Ruggeri, Gianpiero Costantino, Fabio Martinelli. A survey over low-level security issues in heavy duty vehicles. 14th Embedded Security in cars conference (ESCAR), pages 1–7, 2016.
3. A. Pecora, L. M. A. Minotti, M. Ruggeri, L. Dariz and A. Ferrone, "Advances in human machine safe interaction: How these technologies can be applied in astronautics," 2016 IEEE Metrology for Aerospace (MetroAeroSpace), Florence, 2016, pp. 146-150. doi: 10.1109/MetroAeroSpace.2016.7573202
4. L. Dariz, M. Selvatici and M. Ruggeri, "Evaluation of operating system requirements for safe Wireless Sensor Networks," IECON 2016 - 42nd Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, Florence, 2016, pp. 5671-5676. doi: 10.1109/IECON.2016.7793526
5. L. Dariz, M. Selvatici, M. Ruggeri and R. Abrishambaf, "Smart and wearable wireless sensors: Scenario analysis and communication issues," 2016 IEEE International Conference on Industrial Technology (ICIT), Taipei, 2016, pp. 1938-1943. doi: 10.1109/ICIT.2016.7475063.
6. L. Dariz, M. Ruggeri, and C. Ferraresi. "A comparison between configuration strategies for IEEE 802.15.4 low-latency networks". In: 2015 IEEE International Conference on Industrial Technology (ICIT). Mar. 2015, pp. 2148–2153. doi:10.1109/ICIT.2015.7125413.
7. R Bianchi, GF Ritelli, A Vacca, M Ruggeri, A frequency-based control methodology for the reduction of payload oscillations in hydraulic load handling machines, ASME/BATH 2015 Symposium on Fluid Power and Motion Control, V001T01A004.
8. L. Dariz, M. Ruggeri, and M. Selvatici. "A static microcode analysis tool for programmable load drivers". In: 2015 IEEE 15th International Working Conference on Source Code Analysis and Manipulation (SCAM). Sept. 2015, pp. 265–270. doi: 10.1109/SCAM.2015.7335424.
9. M. Selvatici, M. Ruggeri, and L. Dariz. "Advanced gateway services for real-time in-vehicle ethernet network". In: 2015 IEEE International Conference on Industrial Technology (ICIT). Mar. 2015, pp. 1826–1831. doi: 10.1109/ICIT.2015.7125362.

10. Ruggeri M, Massarotti G, Marani P. New Matrix Pump Switching Component for Excavator's Flexible Oil Flow Management. ASME. Fluid Power Systems Technology, ASME/BATH 2015 Symposium on Fluid Power and Motion Control. doi:10.1115/FPMC2015-9511.
11. Vicentini, F., Ruggeri, M., Dariz, L., Pazzini, L., Tosatti, L.M., Wireless sensor networks and safe protocols for user tracking in human-robot cooperative workspaces, 2014, IEEE International Symposium on Industrial Electronics – ISIE 2014. pp. 1274-1279.
12. Dariz, L., Malaguti, G., Ruggeri, M., Performance analysis of IEEE 802.15.4 real-Time enhancement, IEEE International Symposium on Industrial Electronics ISIE 2014, pp. 1475-1480.
13. Massimiliano Ruggeri, Pietro Marani, A Novel Fault Tolerant High Precision Roto-Translating Spool Valve in 9TH INTERNATIONAL FLUID POWER CONFERENCE (9TH IFK), Aachen (Germania), 24-26/03/2014, ISBN 978-3-9816480-0-3
14. Massimiliano Ruggeri, Michele Bottarelli, Control Systems and Forecasting to Optimize Thermal Energy Sources, HESAC - Hybrid Energy Solutions for Air Conditioning, Ferrara, 24/10/2014
15. Ruggeri M, Marani, P., New roto-translating valve functional and safety feature analysis, 9th JFPS International Symposium on Fluid Power, Matsue, 2014.
16. G. Malaguti, C. Ferraresi, M. Dian, M. Ruggeri, Performance Comparison on Traffic Control Methods for In-Vehicle Ethernet Networks, in SAE COMVEC Conference 2013, O'Hare Conference Centre & Exhibition. Chicago (USA).
17. Dariz L., Ruggeri M., Malaguti G., A proposal for enhancement towards bidirectional quasi-deterministic communications using IEEE 802.15.4 in Telecommunications Forum (TELFOR), 2013 21th, Belgrade, Serbia, 26-28/11/2013
18. G. Malaguti, M. Dian, C. Ferraresi, M. Ruggeri (2013), Comparison on Technological Opportunities for In-Vehicle Ethernet Networks in INDIN 2013, IEEE International Conference on Industrial Informatics, Bochum, Germany, 28 - 30 luglio 2013.
19. Davide Carli, Massimiliano Ruggeri, Michele Bottarelli, Massimo Mazzer (2013), Grid-assisted photovoltaic power supply to improve self-sustainability of ground-source heat pump systems in Industrial Technology (ICIT), 2013 IEEE International Conference on, Cape Town, South Africa, 25-28 Feb. 2013.

20. Malaguti Giorgio, Dian Massimo, Ruggeri Massimiliano (2013), UDP based Inter/Intra Task Communication for Processes Independence in Safety Critical Embedded Applications in 2013 IEEE International Symposium on Industrial Electronics (ISIE 2013), Taipei, Taiwan, May 28-31, 2013
21. Cesare Fantuzzi, Per-Olof Gutman, Igor Kaitovic, Luca Larcher, Stefano Marzani, Massimiliano Ruggeri, Valerijs Zagurskis, STRATOS: open System for TRAcTOrs' autonomouS Operations, EFITA 2013 Conference, Torino, 23-27/06/2013
22. Dian M.; Malaguti G.; Ruggeri M. (2012), A Real-Time Wireless Protocol Proposal for Remote Agricultural Machine Control, in 7Th FPNI Phd Symposium On Fluid Power, Modena, Italy, June 27-30, 2012
23. Dian M.; Malaguti G.; Ruggeri M. (2012), A Safety Compliant Universal Machine Control Unit Using Codesys, in The 13th Mechatronics Forum International Conference, Linz, Austria, September 17 - 19, 2012
24. Ruggeri M, Malaguti G, Martelli M (2012). Improvements of determinism in WI-FI real-time protocol for agricultural machine clusters, In: IEEE. International Symposium on Industrial Electronics (ISIE), 2012 IEEE . Hangzhou, 29 maggio 2012, vol. 1, p. 1846-1851, IEEE, ISBN: 978-1-4673-0157-2, doi: 10.1109/ISIE.2012.6237373
25. Ferraresi C, Dian M, Malaguti G, Ruggeri M (2012). Isobus Over Ethernet: a First Implementation. In: AA VV. Proceedings of the 7th FPNI PhD Symposium on Fluid Power. Reggio Emilia, 27 - 30 giugno 2012, vol. 1, p. 751-766, Massimo Milani, ISBN: 978-88-7559-069-7
26. Ruggeri M.; Malaguti G.; Dian. M. (2012), Real Time Ethernet for Heavy-Duty Vehicle Powertrain Control, in 12th European Conference of the ISTVS, Pretoria, South Africa, 24-28 September 2012
27. Ruggeri M., Malaguti G., Dian M. (2012), Quasi Isochronous Wireless Communication Protocol for Co-Operative Heavy-Duty Vehicle Clusters in 12th European Conference of the ISTVS, Pretoria, South Africa, 24-28 September 2012
28. Malaguti G, Dian M, Ruggeri M (2012). Real-Time Distributed Control on Machines over Quasi Deterministic Ethernet. In: AA VV. 7h FPNI PhD Symposium on Fluid Power. Reggio Emilia, 27 - 30 giugno 2012, vol. 1, p. 249-263, Massimo Milani, ISBN: 978-88-7559-069-7

29. Carli D.; Dondi D.; Bertacchini A.; Larcher L.; Ruggeri M. (2012), Self Powered Wireless Sensors for Chassis, Powertrain, Working Equipment and Trailed Implements, in 12th European Conference of the ISTVS, Pretoria, South Africa, 24-28 September 2012
30. C. Fantuzzi, P. O. Gutman, I. Kaitovic, L. Larcher, S. Marzani, Ruggeri M, and V. Zagurskis (2012). STRATOS: open System for TRAcTOrs' autonomous OperationS.. In: European Society of Agricultural Engineers (EurAgEng). Proceedings of the International Conference of Agricultural Engineering CIGR-AgEng2012. vol. 1, Valencia (Spain), 08-12/07/2012.
31. Ruggeri M.; Fracassi M.; Martelli M.; Dian M. (2012), Two Stage Flow Regulation Valve Control Optimization by Software Techniques and Mathematics of Digital Systems Approach, in 8th International Fluid Power Conference (8.lfk). Group E, Dresden, Germania, March 26-28, 2012.
32. Dian M, Malaguti G, Ruggeri M (2012). A real-time wireless protocol proposal for remote agricultural machine control. In: AA VV. 7th FPNI PhD Symposium on Fluid Power. Reggio Emilia, 27 - 30 giugno 2012, vol. 1, p. 209-224, Massimo Milani, ISBN: 978-88-7559-069-7
33. M.Martelli, Ruggeri M., V. Forte (2011). CoDeSys vs Embedded Approach to Electronic Control Design for Small Production Series: a Case Study. In: SICFP 2011. Tampere, 18 - 20 Maggio 2011, TAMPERE: Tampere University of Technology, vol. 1
34. A.Revenaz, Ruggeri M., V.Tralli (2011). Low Latency WI-FI Real-Time Protocol for Agricultural Machines Synchronization Using Linux RT Kernel. In: Proceedings of ISIE 2011 IEEE Conference. Gdansk, Polonia, 27 - 30 giugno 2011, GDANSK: IEEE, vol. 1
Google Scholar Citations = 3
35. D.Carli, D.Brunelli, L.Benini, Ruggeri M. (2011). An Effective Multi-Source Energy harvester for Low Power Applications. In: proceedings of DATE 2011. Grenoble, 14 - 18 marzo 2011, GRENOBLE: European Design and Automation Ass., EDA IEEE, vol. 1, doi: 10.1109/DATE.2011.5763142.
36. Ruggeri M, Martelli M, Dian M, Fracassi M, Fixed Point versus Floating Point Mathematics in Embedded System Programming for Fluid Power Mechatronic Components Control: a Real Case Study, 8th JFPS International Symposium on Fluid Power, Okinawa, 2011, pg. 330-337, ISBN 4-931070-08-6.

37. D. Carli, M. Cerigato and M. Ruggeri, "Improved piezoceramic energy harvesting circuit for self-powered wireless sensor nodes," 2011 IEEE International Conference on Microwaves, Communications, Antennas and Electronic Systems (COMCAS 2011), Tel Aviv, 2011, pp. 1-5. doi: 10.1109/COMCAS.2011.6105915
38. Deboli R.; Ruggeri M.; Calvo A. (2010). Tracciabilità del cippato in una logica di filiera corta. Convegno RES & Ricerca. Ancona, 16 - 17 dicembre 2010, vol. 1, ANCONA:AIIA - Italian Society of Agricultural Engineering
39. Alfredo Revenaz, Ruggeri M., Massimo Martelli (2010). Wireless Communication Protocol for Agricultural Machines Synchronization and Fleet Management. In: Proceedings of the 2010 IEEE International Symposium on Industrial Electronics. Bari (Italia), 4-7 luglio 2010 IEEE, vol. 1, p. 3498-3504, ISBN/ISSN: 978-1-4244-6391-6.
40. Bottarelli Michele, Antonelli Paolo, Ruggeri M. (2010). Un Sistema Digitale A Basso Costo Per Il Monitoraggio Della Temperatura Nel Terreno. In: XVI Convegno AIPT, Atti del Convegno. Modena, 24 Settembre 2010, MODENA: AIPT, p. 1-10
41. Ruggeri M., Simone Gardenghi (2010). Benefit of The Asymmetrical half Bridge on Proportional valve Electronic Control. In: 7th IFK, International Fluid Power Conference. Aachen, Germania, 22-24 marzo 2010, AACHEN: Apprimus Verlag, vol. 2, p. 419-430, ISBN/ISSN: 978-3-940565-91-4
42. Ruggeri M., Massimo Martelli, Eugenio Leati (2010). Variable Load Sensing electro-proportional Valve with Torque, Power and Anti-Stall Control for variable displacement axial piston pumps. In: 7th IFK, International Fluid Power Conference. Aachen, Germania, 22-24 marzo 2010, AACHEN: Apprimus Verlag, vol. 1, p. 117-128, ISBN/ISSN: 978-3-940565-91-4
43. Ruggeri M., Marco Guidetti (2008). Variable Load sensing and Anti-stall electronic control with sliding mode and adaptive PID. In: Proceedings of the 7th JFPS International Symposium on Fluid Power. Toyama, 15-18 settembre 2008, Tokyo: Y. Tanaka, vol. 2, p. 301-306, ISBN/ISSN: 4-931070-07-X
44. Ruggeri M., Stefano Marzani, Cesare Fantuzzi, Roberto Montanari (2006). Safety and system integrity of ISOBUS application for agricultural machine control system (AMCS). In: IFAC Mechatronics, 2006, vol. 1, p. 85-90

45. C. Fantuzzi, Ruggeri M., S. Marzani, C. Secchi (2006). A Distributed Embedded Control System for Agricultural Machines. In: 4th International IEEE Conference on Industrial Informatics, INDIN'06. Singapore, 16-18 Agosto 2006IEEE, p. 898-903
46. Amirante R, Bruno S. Del Vescovo G, Ruggeri M. (2005). Improvement of a Proportional Valve Dynamics by Means of a Peak & Hold Technique. In: Ninth Scandinavian International Conference on Fluid Power, SICFP'05. Linköping, Sweden, Giugno 1-3, 2005
47. M. Martelli, Ruggeri M. (2004). Digital Control Design and simulation in hydraulics. An integrated approach. In: 3rd FPNI – PHD Symposium on Fluid Power. Terrassa, Spain, luglio 2004, Barcellona: Codina Macia, p. 349-356
48. Ruggeri M. (2002). Flexible Automotive Strategy (FAST) for Hydrostatic Transmissions. In: 5th JFPS – 5th Japan Fluid Power Symposium. Nara, 12-15 novembre 2002, NARA: S.Yokota, vol. 3, p. 787-792, ISBN/ISSN: 4-931070-05-3
49. N. Montibelli, Ruggeri M., C. Siviero, C. Barberio (2000). Misfiring Detection on 8 Cylinders Turbo Engine. In: IFAC/SAFEPROCESS 2000. Budapest, 14 – 16 June 2000A.M. Edelmayer, vol. 1, p. 76-81
50. R. Paoluzzi, L.G. Zarotti, Ruggeri M., C. Fantuzzi (1996). Electronic Hybrid Limiter (EHL) for Pump Displacement. In: FPST – Fluid Power Systems and Technology – ASME International Mechanical Engineering Congress and Exposition 1996, 1996, vol. 3, p. 25-32

ID ORCHID

Identificazione ORCID:

Scopus - Author details - Ruggeri, Massimiliano
 Consiglio Nazionale delle Ricerche, Rome, Italy
 Author ID: 7005660428
<http://orcid.org/0000-0001-5731-8966>

CONSENSO

"IL SOTTOSCRITTO ACCONSENTE, AI SENSI DEL D.LGS. 30/06/2003 N.196, AL TRATTAMENTO DEI PROPRI DATI PERSONALI. IL SOTTOSCRITTO ACCONSENTE ALLA PUBBLICAZIONE DEL PRESENTE CURRICULUM VITAE SUL SITO DELL'UNIVERSITÀ DI FERRARA".

Ferrara 07/04/2017

