

**FORMATO EUROPEO
PER IL CURRICULUM
VITAE**



INFORMAZIONI PERSONALI

Nome e Cognome Alessio Sozzi
Posta elettronica istituzionale alessio.sozzi@unife.it
Incarico attuale Assegnista di ricerca

**ISTRUZIONE
E FORMAZIONE**

- Date (da – a) Settembre 2015- Febbraio 2018
- Nome e tipo di istituto di istruzione o formazione Università degli studi di Ferrara
- Qualifica/titolo conseguita e relativa votazione o giudizio Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica e dell'Automazione con 110/110 e Lode
- Date (da – a) Settembre 2012- Ottobre 2015
- Nome e tipo di istituto di istruzione o formazione Università degli studi di Ferrara
- Qualifica/titolo conseguita e relativa votazione o giudizio Laurea Triennale in Ingegneria Elettronica e Informatica con 108/110

ESPERIENZE LAVORATIVE

- Date (da – a) Febbraio 2019- Dicembre 2019
- Nome e indirizzo del datore di lavoro Centoform s.r.l, Via Nino Bixio 11 , 44042, Cento (FE), Italia
- Tipo di azienda o settore Centro di formazione
- Tipo di impiego Docente con contratto per prestazioni occasionali (32 ore)
- Principali mansioni e responsabilità Docenza di un corso di robotica mobile per studenti di scuola secondaria di secondo grado finalizzato all'orientamento universitario nell'ambito del progetto STEAM4ALL
- Date (da – a) Aprile 2018- oggi
- Nome e indirizzo del datore di lavoro Università degli studi di Ferrara, Via Savonarola 9, 44121, Ferrara (FE), Italia
- Tipo di azienda o settore Università
- Tipo di impiego Assegnista di Ricerca
- Principali mansioni e responsabilità Ricerca sulla pianificazione del moto per robot chirurgici nell'ambito del progetto SARAS (EU H2020)

- Date (da – a)
- Nome e indirizzo del datore di lavoro
- Tipo di azienda o settore
- Tipo di impiego
- Principali mansioni e responsabilità

MADRELINGUA

ALTRE LINGUE

- Capacità di lettura
- Capacità di scrittura
- Capacità di espressione orale

**CAPACITÀ E COMPETENZE
TECNICHE**

ALTRO

Luglio 2015- Febbraio 2017

MD Motion srl, Via Garibaldi 12, S.Giorgio di Piano (BO), Italia

Progettazione e produzione di azionamenti elettrici

Junior Engineer e Desk Sales a chiamata

Disegnatore PCB

Programmazione PLC

Supporto nella progettazione dell'hardware

Esecutore di test, collaudi e riparazioni

Redattore di manuali e documenti in lingua italiana e inglese

Addetto alla qualità

Italiano

Inglese

ECCELLENTE

ECCELLENTE

ECCELLENTE

Ottima capacità di programmazione nei linguaggi C, C++, MATLAB, LADDER, SFC, FBD, IL, ST

Buona capacità di programmazione in linguaggio JAVA

Basi di Python, HTML, CSS, PHP, SQL, PROLOG, ASP, MiniZinc, MOSEL.

Esperienza nello sviluppo di Skill per Amazon Alexa e utilizzo di servizi AWS (SQS e Lambda)

Basi di sviluppo in Arduino

Conoscenza ed utilizzo dei framework ROS e OROCOS

Conoscenza ed utilizzo del sistema GIT

Esperienza nell'utilizzo dei seguenti software:

- Matlab e Simulink

- Orcad 10.5

- Codesys

- VS Code

- Pacchetto Microsoft Office (Word, Excel, Power Point)

Ottima capacità di utilizzo dei principali strumenti di misura elettronica (oscilloscopi, multimetri...)

Pubblicazione del seguente articolo: *Sozzi, A.; Bonfè, M.; Farsoni, S.; De Rossi, G.; Muradore, R.; "Dynamic Motion Planning for Autonomous Assistive Surgical Robots", Electronics 2019, 8, 957.*

Pubblicazione del seguente articolo: *Leporini, A. ; Oleari, E. ; Landolfo, C. ; Sanna, A. ; Larcher, A. ; Gandaglia, G. ; Fossati, N. ; Muttin, F. ; Capitano, U. ; Montorsi, F. ; Salonia, A. ; Minelli, M. ; Ferraguti, F. ; Secchi, C. ; Farsoni, S.; Sozzi, A.; Bonfè, M. ; Sayols, N. ; Hernansanz, A. ; Casals, A. ; Hertle, S. ; Cuzzolin, F. ; Dennison, A. ; Melzer, A.; Kronreif, G. ; Siracusano, S.; Falezza, F. ; Setti, F. ;Muradore R.; "Technical and Functional Validation of a Teleoperated Multirobots Platform for Minimally Invasive Surgery", IEEE Transactions on Medical Robotics and Bionics, 2020*

Contributo alla rivista RAM accettato per la pubblicazione: *De Rossi, G. ; Minelli, M. ; Roin, S. ; Fabio Falezza, F. ; Sozzi, A. ; Ferraguti, F. ; Setti, F. ; Bonfè, M. ; Secchi, C. ; Muradore, R. ; "A Multi-Modal Learning System for Action Segmentation to Control Surgical Robots", Robotics and Automation Magazine, 2020*

Contributo alla conferenza ICRA 2020 accettato per la presentazione orale: *Sayols, N. ; Sozzi, A. ; Piccinelli, N. ; Hernansanz, A. ; Casals, A. ; Bonfè, M. ; Muradore, R. ; "Global/local Motion Planning Based on Dynamic Trajectory Reconfiguration and Dynamical Systems for Autonomous Surgical Robots," IEEE International Conference on Robotics and Automation, 2020*

Contributo alla conferenza IROS 2019 accettato per la presentazione orale: *G. De Rossi, M. Minelli, A. Sozzi, N. Piccinelli, F. Ferraguti, F. Setti, M. Bonfè, C. Secchi, and R. Muradore, "Cognitive robotic architecture for semi-autonomous execution of manipulation tasks in a surgical environment," IEEE/RS J International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2019*

Contributo alla conferenza IRIM 2019 accettato per la presentazione orale e poster : *G. De Rossi, M. Minelli, A. Sozzi, N. Piccinelli, F. Ferraguti, F. Setti, M. Bonfè, C. Secchi, and R. Muradore, "A Semi-Autonomous Surgical Manipulation Task performed by a Cognitive Robotic System"*

Contributo alla conferenza IRIM 2019 accettato per la presentazione poster: *Sozzi, A.; Bonfè, M.; Farsoni, S.; De Rossi, G.; Muradore, R.; "Dynamic Motion Planning for Autonomous Assistive Surgical Robots"*

Contributo alla conferenza HFR 2019 accettato per la presentazione orale: *Sozzi, A.; Bonfè, M.; Farsoni, S.; De Rossi, G.; Muradore, R.; "Dynamic Motion Planning for Autonomous Assistive Surgical Robots"*

Partecipazione alla summer school COSUR18

Ferrara, 19/09/2019

ALESSIO SOZZI

- Non viene apposta la firma, a tutela dei dati della persona interessata, ai sensi del Regolamento UE 2016/679 e del d.lgs. 196/2003 aggiornato al d.lgs. n. 101/2018.

- La Dichiarazione sostitutiva di certificazioni/dell'atto di notorietà (D.P.R. 28 dicembre 2000, n. 445 - artt. 46 e 47) relativa al presente CV è conservata presso l'Ufficio competente indicato nell'allegato al PTPC vigente dell'Università degli Studi di Ferrara.