



PROCEDURA DI SELEZIONE PER LA COPERTURA DI N. 1 POSTO DI RICERCATORE UNIVERSITARIO CON CONTRATTO DI LAVORO SUBORDINATO A TEMPO DETERMINATO CON REGIME DI IMPEGNO A TEMPO PIENO AI SENSI DELL'ART. 24, COMMA 3 DELLA LEGGE 30 DICEMBRE 2010 N. 240 INDETTA CON D.R. N. 1999 DEL 18.12.2023, DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA SETTORE CONCORSUALE 09/G1 SETTORE SCIENTIFICO-DISCIPLINARE ING-INF/04.

VERBALE N. 3

Alle ore 12:30 del giorno 15.04.2024, si è riunita, in collegamento telematico, la Commissione giudicatrice della selezione per la copertura di n. 1 posto di Ricercatore universitario con contratto di lavoro subordinato a tempo determinato con regime di impegno a tempo pieno ai sensi dell'art. 24, comma 3 della Legge 30 dicembre 2010 n. 240 indetta con D.R. n. 1999 del 18.12.2023, Dipartimento di INGEGNERIA Settore concorsuale 09/G1 Settore scientifico-disciplinare ING-INF/04, nominata con D.R. n. 352 del 20.02.2024 così composta:

- Prof. Lorenzo SABATTINI, Professore Associato, Settore Concorsuale 09/G1, Settore scientifico disciplinare ING-INF/04, Università degli Studi di Modena e Reggio Emilia;
- Prof. Andrea MONTERIÙ, Professore Associato, Settore Concorsuale 09/G1, Settore scientifico disciplinare ING-INF/04, Università Politecnica delle Marche;
- Prof. Luca CONSOLINI, Professore Associato, Settore Concorsuale 09/G1, Settore scientifico disciplinare ING-INF/04, Università di Parma.

La Commissione procede ad aprire i file, contenenti i titoli e le pubblicazioni, regolarmente inviati dai singoli candidati e ad analizzare in dettaglio titoli, curriculum e produzione scientifica, ivi compresa la tesi di dottorato di ogni candidato.

L'analisi è raccolta nell'Allegato B al presente verbale.

La Commissione viene sciolta alle ore 14:00.

Ferrara, li 15 aprile 2024

Letto approvato e sottoscritto.

La Commissione

Prof. Luca CONSOLINI [firmato digitalmente]

Prof. Andrea MONTERIÙ [firmato digitalmente]

Prof. Lorenzo SABATTINI [firmato digitalmente]



ALLEGATO B

Analisi dei titoli, del curriculum e della produzione scientifica, ivi compresa la tesi di dottorato

CANDIDATO: FARSONI SAVERIO

TITOLI

Il candidato presenta i seguenti titoli:

Titolo	Descrizione
a) dottorato di ricerca o equipollenti, conseguito in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Dottorato di Ricerca in Scienze dell'Ingegneria conseguito presso l'Università degli Studi di Ferrara con tesi dal titolo "Data driven fault diagnosis and fault tolerant control of wind turbines".
b) Attività didattica a livello universitario in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Titolare dell'Insegnamento "Controllo di Sistemi Robotici". 6 CFU Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara. Anni Accademici 2022/23, 2023/24.• Titolare dell'Insegnamento "Tecniche di Controllo Multivariabile". 6 CFU Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica e dell'Automazione. Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara. Anni Accademici 2019/2020, 2020/21, 2021/22.• Titolare dell'Insegnamento "Laboratorio di Sistemi e Controllo" 3 CFU Corso di Laurea in Tecnologie per l'Industria Digitale, Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara. Anno accademico 2022/2023.• Docente a Contratto per l'Insegnamento "Controlli Automatici" 6 CFU Corso di Laurea in Ingegneria Gestionale, Dipartimento di Scienze e Metodi dell'Ingegneria, Università di Modena e Reggio Emilia. Anno Accademico 2022/23.• Co-Titolare dell'Insegnamento "Fondamenti di Automatica" 1 CFU Corso di Laurea in Ingegneria Informatica e Elettronica, Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara. Anno Accademico, 2022/23.• Co-Titolare dell'Insegnamento "Applicazioni dell'Intelligenza Artificiale in Medicina" 1 CFU, Corso di Laurea Magistrale Ciclo Unico in Medicina e Chirurgia, Università di Ferrara. Anno Accademico 2022/23.• Supporto alla didattica per l'insegnamento "Fondamenti di automatica". Corsi di Laurea in Ingegneria Elettronica e Informatica, Ingegneria Meccanica. Presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli studi di Ferrara. Titolare dell'insegnamento Ing. Marcello Bonfè. Anno Accademico 2016/2017.• Tutorato didattico per l'insegnamento "Controlli automatici". Corso di Laurea in Ingegneria Gestionale, presso la Scuola di Ingegneria e Architettura, Università



	<p>degli Studi di Bologna. Titolare dell'insegnamento Ing. Elena Zattoni. Anno Accademico 2014/2015.</p> <ul style="list-style-type: none">• Tutorato didattico per l'insegnamento "Controlli automatici". Corso di Laurea in Ingegneria Biomedica, presso la Scuola di Ingegneria e Architettura, Campus di Cesena, Università degli Studi di Bologna. Titolare dell'insegnamento Ing. Paolo Castaldi. Anno Accademico 2013/2014.• Tutorato didattico per l'insegnamento "Geometria e Algebra Lineare". Corso di Laurea in Ingegneria Civile, presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli Studi di Ferrara. Titolare dell'insegnamento dott.ssa Cinzia Bisi. Anno Accademico 2010/2011.• Titolare Incarico ex. Art 26, Laboratorio di Automazione presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli Studi di Ferrara. Anni Accademici 2014/2015 e 2015/2016.
<p>c) Documentata attività di formazione o ricerca presso qualificati istituti italiani o stranieri</p>	<ul style="list-style-type: none">• Aprile 2019 – in corso: Ricercatore a tempo determinato RTD-A, SSD ING-INF/04 Automatica, presso il Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara.• Settembre 2017 – Marzo 2019: titolare di assegno per la collaborazione alla ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli Studi di Ferrara, per la ricerca dal titolo "Pianificazione del moto e controllo di interazione per manipolatori industriali ridondanti", in collaborazione con l'azienda partner Egicon Srl, Mirandola (MO). La ricerca si colloca nel contesto del progetto "ROBOT-A: Robot adattativi per la Fabbrica 4.0" per il quale la Regione Emilia Romagna ha approvato il finanziamento di un Assegno di Ricerca finalizzato alla collaborazione con un'azienda partner, nell'ambito del programma POR FSE 2014/2020 Obiettivo tematico 10 con il bando "Piano triennale Alte Competenze per la ricerca, il trasferimento tecnologico e l'imprenditorialità", approvato con deliberazione dell'assemblea legislativa N. 38 del 20/10/2015. Responsabile scientifico Ing. Marcello Bonfè.• Settembre 2016 – Agosto 2017: titolare di borsa di studio per attività di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli studi di Ferrara, per la ricerca dal titolo "Sviluppo di applicazioni di controllo dell'interazione con l'ambiente per robot manipolatori collaborativi e ridondanti". Responsabile scientifico Ing. Marcello Bonfè.• Gennaio 2016 – Agosto 2016: titolare di borsa di studio per attività di ricerca presso il Dipartimento di Ingegneria, Università degli studi di Ferrara, per la ricerca dal titolo "Identificazione di parametri e caratterizzazione della dinamica termica per motori elettrici e trasduttori di forza/coppia per applicazioni robotiche". Responsabile scientifico Ing. Marcello Bonfè.



<p>f) Organizzazione, direzione e coordinamento di gruppi di ricerca nazionali o internazionali o partecipazione agli stessi</p>	<ul style="list-style-type: none">• Responsabile scientifico per l'attività "Sviluppo di un algoritmo di Sensor Fusion per la localizzazione di un AGV in ambienti eterogenei indoor/outdoor" del Consorzio Futuro in Ricerca Ferrara a favore dell'azienda E.S.T.E Technology. Aprile – Luglio 2023.• Responsabile scientifico per l'attività "AGV-OnRoad" per lo sviluppo di algoritmi di controllo basati su approcci predittivi (Model Predictive Control) o su dinamiche non lineari per il tracking dei percorsi di un robot mobile per la logistica industriale. Attività del Consorzio Futuro in Ricerca Ferrara a favore dell'azienda EMS Group SpA Luglio 2023 – Gennaio 2024.• Responsabile scientifico per il Dipartimento di Ingegneria, Università di Ferrara della Convenzione/Accordo attuativo di Collaborazione tra Croce Rossa Italiana, Comitato di Bologna e il Dipartimento di Ingegneria dell'Università di Ferrara per realizzare attività di studio e ricerca relative alla tematica "Sviluppo di Sistemi Automatici e Digital Twin per la Simulazione e il Training di Operatori Sanitari" Luglio 2022.• SMARTRAIN: "idea di impresa" riguardante la creazione di uno Spinoff dell'Università di Ferrara per la realizzazione di dispositivi per la simulazione e l'addestramento di personale medico integranti robotica, intelligenza artificiale e sistemi per la realtà virtuale/aumentata. Progetto vincitore del bando Startup 2022 dell'Università di Ferrara e finalista del percorso Startupcup Emilia Romagna 2023.• VAUSSIM: attività di ricerca che ha portato alla realizzazione di un simulatore ecografico con tracking inerziale della sonda. Si sono ceduti i diritti per la commercializzazione a livello internazionale del prodotto finito (VAUSSIM) all'azienda Accurate S.r.l, Cesena.
<p>g) Titolarità di brevetti</p>	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato non riporta titolarità di brevetti.
<p>h) Relatore a congressi e convegni nazionali ed internazionali</p>	<ul style="list-style-type: none">• Partecipazione alla Conferenza IEEE International Conference on Robotics and Automation 2022, 23/5-27/5, Philadelphia USA con presentazione del paper "Improving the Feasibility of DS-based Collision Avoidance Using Non-Linear Model Predictive Control".• Partecipazione alla Conferenza IEEE International Conference on Robotics and Automation 2017, 29/5-3/6, Singapore con presentazione del paper "Compensation of load dynamics for admittance controlled interactive industrial robots using a quaternion-based kalman filter".• Partecipazione alla Conferenza Intelligent Systems Conference 2020 (IntelliSys 2020) 3-4 Settembre 2020, evento virtuale, con presentazione del paper "Fault Diagnosis and Fault-Tolerant Control for Avionic Systems".• Partecipazione alla Conferenza International Workshop on Human-Friendly Robotics (HFR 2021) 28-29 Ottobre 2021, evento virtuale, presentando il paper "Complete



	<p>and consistent payload identification during human-robot collaboration: a safety-oriented procedure”.</p> <ul style="list-style-type: none">• Partecipazione alla Conferenza IFAC Symposium on Biological and Medical Systems (BMS 2015) 29/8 – 3/9, Berlino, con presentazione del paper “Design of an ultrasound simulator with probe pose tracking and medical dataset processing and visualization”• Partecipazione alla Conferenza IEEE Multi-Conference on Systems and Control, Antibes, France, October 8th to 10th, 2014 con presentazione del paper “Fault tolerant control design for a wind farm benchmark via fuzzy modelling and identification”• Relatore per la sessione ad invito "Advanced Control, Fault Diagnosis and Fault Tolerant Control for Renewable Energy Conversion Systems" tenuta durante il congresso internazionale "11th IFAC Symposium on Fault Detection, Supervision and Safety for Technical Processes" SAFEPROCESS 2022 (June 7-10, 2022, Pafos, Cyprus) e organizzata dal Prof. Ron Patton, University of Hull, presentando il paper invitato "Hardware-In-The-Loop Assessment of a Fault Tolerant Fuzzy Control Scheme for an Offshore Wind Farm Simulator"• Partecipazione al workshop Automatica.it 2023, 6/9-8/9 Catania con presentazione dell'abstract “MPC for Dynamic Collision Avoidance: DS-Based and Nonlinear Approaches”• Partecipazione al Workshop Automatica.it 2022, 1/9-3/9 Cagliari con presentazione dell'abstract “Safe and physically-consistent identification of robot payload in collaborative applications: an approach exploiting dynamic motion planning, mixed-reality and sensor fusion”
i) Premi e riconoscimenti nazionali e internazionali per attività di ricerca	<ul style="list-style-type: none">• Premio come terzo classificato per la migliore soluzione software al problema dell'FDI e FTC per parchi eolici nell'ambito della competizione internazionale “Competition on Fault Detection and Fault Tolerant Control for Wind Farms”. Riconoscimento sponsorizzato dalla kk-electronics e Mathworks con cerimonia svolta durante il 19° IFAC World Congress IFAC WC 2014, Città del Capo.

PRODUZIONE SCIENTIFICA

Il candidato presenta una produzione scientifica caratterizzata come segue.

- **PUBBLICAZIONI:** Il candidato ha presentato 15 pubblicazioni tutte su riviste internazionali con peer review.



- **TESI DI DOTTORATO:** Il candidato ha presentato la tesi di dottorato dal titolo “Data driven fault diagnosis and fault tolerant control of wind turbines”.
- **PRODUZIONE SCIENTIFICA COMPLESSIVA:** Il candidato presenta una produzione scientifica complessiva che consta di 2 libri, di 19 pubblicazioni su riviste internazionali e di 24 pubblicazioni su atti di conferenze internazionali, con un numero di citazioni pari a 468 e un indice di Hirsch pari a 11, secondo la banca dati Scopus alla data del presente verbale.

CANDIDATO: FAZZI ANTONIO

TITOLI

Il candidato presenta i seguenti titoli:

Titolo	Descrizione
a) dottorato di ricerca o equipollenti, conseguito in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Dottorato di Ricerca ottenuto tramite il “Joint phd program in Mathematics” con il Gran Sasso Science Institute (L’ Aquila) e la Vrije Universiteit Brussel (Brussels, Belgio). Il titolo della tesi è “Theory and numerics of some matrix nearness problems with applications in systems and control.”
b) Attività didattica a livello universitario in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Nel 2021-2022, supporto alla didattica (esercitazioni) per l’insegnamento “Vehicle Electronics”, presso la Vrije Universiteit di Brussel.• Nel 2021-2022 e 2020-2021, supporto alla didattica (esercitazioni, preparazione all’esame e valutazione) per l’insegnamento “Complexe analyse: residuekening en integraaltransformaties”, presso la Vrije Universiteit di Brussel.• Nel 2021-2022 e 2020-2021, supporto alla didattica (lezioni di recupero) per l’insegnamento “Linear Algebra”, presso la Vrije Universiteit di Brussel.• Nel 2021-2022 e 2020-2021, supporto alla didattica (lezioni di recupero) per l’insegnamento “Matlab - signals and systems”, presso la Vrije Universiteit di Brussel.
c) Documentata attività di formazione o ricerca presso qualificati istituti italiani o stranieri	<ul style="list-style-type: none">• Dal 15/10/2023 ad ora, titola di assegno di ricerca (postdoc) al DEI, Università di Padova, sul progetto “Data-driven learning and control of nonlinear system in the behavioral setting.”• Dal 09/2022 al 08/2023, titolare di assegno di ricerca (postdoc) al DEI, Università di Padova, sul progetto “PRIN17: Data-driven learning of constrained control systems”• Dal 03/2020 al 08/2022, titolare di assegno di ricerca (postdoc) presso il dipartimento ELEC, Vrije Universiteit Brussel, Belgio, sul progetto FWOEOS1 “Structured Low-Rank matrix / tensor approximation: numerical optimization-based algorithms and applications”.



f) Organizzazione, direzione e coordinamento di gruppi di ricerca nazionali o internazionali o partecipazione agli stessi	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato ha partecipato ai progetti PRIN17: “Data-driven learning of constrained control systems” (Università di Padova) e FWOEOS1 - Structured Low-Rank matrix / tensor approximation: numerical optimization-based algorithms and applications (Vrije Universiteit, Brussel).• Il candidato è responsabile del progetto di ricerca locale dell’Università di Padova “Data-driven learning and control of nonlinear system in the behavioral setting”, vinto con un bando competitivo.
g) Titolarità di brevetti	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato non riporta titolarità di brevetti.
h) Relatore a congressi e convegni nazionali ed internazionali	<p>Il candidato è stato relatore in queste occasioni:</p> <ul style="list-style-type: none">• 2023: “Distance problems in the behavioral setting”, European Control Conference,• 2023: “Can we know the future without a model?”; serie dei seminari DEITalks, Università di Padova.• 2023: “Data-driven prediction: from LTI to NARX systems”, Numerical linear algebra days, Gran Sasso Science Institute, L’Aquila.• 2022: “Identification of systems generated by nonlinear maps”, ERNSI Workshop.• 2022: “Distance to Uncontrollability: a Behavioral Approach”, Householder Symposium XXI.• 2022: “Addition and intersection of linear time-invariant behaviors”, SDS2022 meeting.• 2022: “Polynomials approximate common factor computation: a different problem formulation”, ALAMA2022 - ALN2gg meeting.• 2021: “Data-driven Simulation for NARX Systems”, European Signal Processing Conference, EUSIPCO 2021.• 2021: “Common dynamic estimation via structured low-rank approximation with multiple rank constraints”, 19th IFAC Symposium on System Identification.• 2019: “Computing common factors of matrix polynomials with applications in system and control theory”, 58th IEEE Conference on Decision and Control.• 2019: “Computing approximate common factors of matrix polynomials”, presentazione durante “Due giorni di Algebra Lineare Numerica”.• 2018: “An ODE based method for computing the approximate GCD of polynomials”, presentazione durante “Due giorni di Algebra Lineare Numerica”.• 2017: “A Gauss-Newton iteration for solving Total Least Squares problems”, presentazione durante “Due giorni di Algebra Lineare Numerica”.



	<p>Il candidato è stato relatore su invito in queste occasioni:</p> <ul style="list-style-type: none">• 2022: “Polynomials distance to common divisibility”, 2nd international workshop on Matrix Theory and Applications• 2019: “Structured low-rank approximation”, al Primo ritrovo matematico degli Alumni della Scuola Superiore dell’ Università di Udine. <p>Il candidato ha inoltre partecipato ai seguenti workshop e incontri di ricerca:</p> <ul style="list-style-type: none">• 2021: “Recent stability issues for linear dynamical systems. Matrix nearness problems and eigenvalue optimization”, <i>Grand Hotel San Michele</i>, Cetraro.• 2019: Workshop on Low-Rank models and Applications, University of Mons, Belgio.• 2019: 2nd Workshop on System Identification, Vrije Universiteit Brussel, Belgio.• 2018: “Structural Dynamical Systems: Computational Aspects”, Porto Giardino Resort, Capito.• 2014: Rome-Moscow school of Matrix Methods and Applied Linear Algebra 2014.
i) Premi e riconoscimenti nazionali e internazionali per attività di ricerca	Il candidato non riporta premi per l’attività di ricerca.

PRODUZIONE SCIENTIFICA

Il candidato presenta una produzione scientifica caratterizzata come segue.

- **PUBBLICAZIONI:** Il candidato ha presentato 14 pubblicazioni di cui 10 su riviste internazionali con peer review, 3 su atti di conferenze internazionali con peer review e una “lecture note”.
- **TESI DI DOTTORATO:** Il candidato ha presentato la tesi di dottorato dal titolo “Theory and numerics of some matrix nearness problems with applications in systems and control”.
- **PRODUZIONE SCIENTIFICA COMPLESSIVA:** Il candidato presenta una produzione scientifica complessiva che consta di 10 pubblicazioni su riviste internazionali, di 3 pubblicazioni su atti di conferenze internazionali e di una “lecture note”, con un numero totale di citazioni pari a 69 e un indice di Hirsch pari a 5, secondo la banca dati Scopus alla data del presente verbale.



CANDIDATO: MASTI DANIELE

TITOLI

Il candidato presenta i seguenti titoli:

Titolo	Descrizione
a) dottorato di ricerca o equipollenti, conseguito in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Dottorato di Ricerca in System Engineering conseguito presso IMT School for Advanced Studies di Lucca, con tesi dal titolo "Machine learning methods for control, identification, and estimation"
b) Attività didattica a livello universitario in Italia o all'estero	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato non riporta titolarità di insegnamenti o moduli• Il candidato non riporta attività di supporto alla didattica
c) Documentata attività di formazione o ricerca presso qualificati istituti italiani o stranieri	<ul style="list-style-type: none">• Aprile 2022 – in corso: titolare di assegno di ricerca (post-doc) presso IMT School for Advanced Studies di Lucca, presso Cybersecurity – SySMA research unit• Ottobre 2017 – Ottobre 2018: titolare di assegno di ricerca presso IMT School for Advanced Studies di Lucca in Machine learning and control systems
f) Organizzazione, direzione e coordinamento di gruppi di ricerca nazionali o internazionali o partecipazione agli stessi	<ul style="list-style-type: none">• Partecipazione, come assegnista di ricerca, al progetto "Reti dati a supporto dei sistemi tecnologici RFI Area di Indagine 2", in collaborazione con Rete Ferroviaria Italiana (RFI) e Cini – Consorzio Interuniversitario Nazionale per l'Informatica
g) Titolarietà di brevetti	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato non riporta titolarità di brevetti.
h) Relatore a congressi e convegni nazionali ed internazionali	<ul style="list-style-type: none">• Invited speaker presso 1st Workshop on Artificial Intelligence for Performance Modeling, Prediction• Partecipazione a IEEE Conference on Decision and Control (CDC 2018), Miami, USA, con presentazione di paper• Partecipazione a European Control Conference (ECC 2019), Napoli, Italia, con presentazione di paper• Partecipazione a IEEE Conference on Decision and Control (CDC 2020), Jeju Island, Corea del Sud, con presentazione di paper• Partecipazione a IEEE Conference on Decision and Control (CDC 2021), Austin, USA, con presentazione di paper• Partecipazione a IEEE Conference on Decision and Control (CDC 2023), Singapore, con presentazione di paper



i) Premi e riconoscimenti nazionali e internazionali per attività di ricerca	• Il candidato non riporta premi e riconoscimenti per attività di ricerca.
--	--

PRODUZIONE SCIENTIFICA

Il candidato presenta una produzione scientifica caratterizzata come segue.

- **PUBBLICAZIONI:** Il candidato ha presentato 15 pubblicazioni di cui 7 su riviste internazionali con peer review e 8 su atti di conferenze internazionali con peer review.
- **TESI DI DOTTORATO:** Il candidato ha presentato la tesi di dottorato dal titolo "Machine learning methods for control, identification, and estimation".
- **PRODUZIONE SCIENTIFICA COMPLESSIVA:** Il candidato presenta una produzione scientifica complessiva che consta di 7 pubblicazioni su riviste internazionali e di 8 pubblicazioni su atti di conferenze internazionali, con un numero di citazioni pari a 139 e un indice di Hirsch pari a 5, secondo la banca dati Scopus alla data del presente verbale.

CANDIDATO: TESTA ANDREA

TITOLI

Il candidato presenta i seguenti titoli:

Titolo	Descrizione
a) dottorato di ricerca o equipollenti, conseguito in Italia o all'estero	• Dottorato di Ricerca in Engineering of Complex Systems conseguito presso l'Università del Salento con tesi dal titolo "Distributed Submodular and Mixed-Integer Optimization with Application to Cooperative Robotics".
b) Attività didattica a livello universitario in Italia o all'estero	• A.A. 2023/2024 – Docente "Strumenti e Tecnologie per l'Automazione" e "Laboratorio di Informatica e Automazione", Laurea Triennale in Meccatronica, Università di Bologna, 6 CFU. • A.A. 2023/2024 – Docente "Strumenti e Tecnologie per l'Automazione", Laurea Triennale in Ingegneria dell'Automazione, Università di Bologna, 3 CFU. • A.A. 2022/2023 – Docente "Strumenti e Tecnologie per l'Automazione" e "Laboratorio di Informatica e Automazione", Bachelor Laurea Triennale in Meccatronica, Università di Bologna, 6 CFU • A.A. 2022/2023 – Docente "Controlli Automatici", Laurea Triennale in Ingegneria Informatica, Università di Bologna, 3 CFU • A.A. 2021/2022 – Docente "Strumenti e Tecnologie per l'Automazione", Laurea Triennale in Meccatronica Engineering, Università di Bologna, 3 CFU • A.A. 2020/2021 – Tutor "Distributed Control Systems" (prof. G. Notarstefano), Laurea Magistrale in Ingegneria Meccatronica, Università di Bologna, 30 ore



c) Documentata attività di formazione o ricerca presso qualificati istituti italiani o stranieri	<ul style="list-style-type: none">• Luglio 2016 – Novembre 2016: Postgraduate fellow• Agosto 2020 – Gennaio 2022: Postdoctoral researcher• Febbraio 2022 – Gennaio 2024: Ricercatore a tempo determinato tipo a)
f) Organizzazione, direzione e coordinamento di gruppi di ricerca nazionali o internazionali o partecipazione agli stessi	<ul style="list-style-type: none">• Partecipazione allo European research project - ERC Starting Grant. Project acronym: OPT4SMART. Project title: Distributed Optimization Methods for Smart Cyber-Physical Networks. Principal Investigator: prof. G. Notarstefano• Partecipazione a collaborazioni industriali con KPMG, TMC-IMA Group, IMA, Hotminds e Thales Alenia Space.
g) Titolarità di brevetti	<ul style="list-style-type: none">• Il candidato non riporta titolarità di brevetti.
h) Relatore a congressi e convegni nazionali ed internazionali	<ul style="list-style-type: none">• ICRA 2023: "Multi-Robot Pickup and Delivery via Distributed Resource Allocation", London, UK• ICRA 2023: "A Distributed Online Optimization Strategy for Cooperative Robotic Surveillance", Poster Presentation• ICRA 2023: "CrazyChoir: A ROS 2 Toolbox for Simulations and Experiments on Swarms of Cooperating Crazyflies", Poster Presentation at Workshop The Role of Robotics Simulators for Unmanned Aerial Vehicles• ICRA 2021: "ChoiRbot: A ROS 2 Toolbox for Cooperative Robotics", Virtual• IFAC WC 2020: "Distributed Submodular Minimization via Block-Wise Updates and Communications", Virtual• CDC 2018: "Distributed Submodular Minimization over Networks: a Greedy Column Generation Approach", Miami Beach, FL, USA• I-RIM 2021: "ChoiRbot: New Toolkits for Cooperative Robotics in the ROS 2 Framework", Poster Presentation, Rome• AUTOMATICA.IT 2020: "Distributed Mixed-Integer Linear Programming for Task Assignment in Robotic Networks", Virtual• AUTOMATICA.IT 2018: "Distributed Mixed-Integer Linear Programming via Cut Generation and Constraint Exchange", Florence



<p>i) Premi e riconoscimenti nazionali e internazionali per attività di ricerca</p>	<ul style="list-style-type: none">• 2021: The paper “Distributed Mixed-Integer Linear Programming via Cut Generation and Constraint Exchange” is among the three finalists for the IEEE-CSS Italia Best Young Paper Awards.• 2020: One of the ten winners of the “3 Anni in 3 Minuti” (Three years in Three Minutes) competition. The goal is to illustrate, in at most three minutes, the results obtained during the doctoral activities. Competition organized by Accademia Pugliese delle Scienze.
---	---

PRODUZIONE SCIENTIFICA

Il candidato presenta una produzione scientifica caratterizzata come segue.

- **PUBBLICAZIONI:** Il candidato ha presentato 12 pubblicazioni di cui 1 su capitolo di libro, 5 su riviste internazionali con peer review e 6 su atti di conferenze internazionali con peer review.
- **TESI DI DOTTORATO:** Il candidato ha presentato la tesi di dottorato dal titolo “Distributed Submodular and Mixed-Integer Optimization with Application to Cooperative Robotics”.
- **PRODUZIONE SCIENTIFICA COMPLESSIVA:** Il candidato presenta una produzione scientifica complessiva che consta di 1 capitolo di libro, di 5 pubblicazioni su riviste internazionali, di 6 pubblicazioni su atti di conferenze internazionali, con un numero di citazioni pari a 104 e un indice di Hirsch pari a 5, secondo la banca dati Scopus alla data del presente verbale.

Letto, approvato e sottoscritto.

La Commissione

Prof. Luca CONSOLINI [firmato digitalmente]

Prof. Andrea MONTERIÙ [firmato digitalmente]

Prof. Lorenzo SABATTINI [firmato digitalmente]